



Analog Input Module

AI300



Analog Input Module AI300	1
1. ข้อควรรู้ก่อนการใช้งานโปรแกรม Wisco AI300 Utilities	6
1.1 วิธีการติดตั้ง Driver USB	6
1.2 วิธีการติดตั้งโปรแกรม Wisco AI300 Utilities	15
1.3 วิธีการลบโปรแกรม Wisco AI300 Utilities	16
1.4 วิธีการเปิดใช้งานโปรแกรม Wisco AI300 Utilities	17
2. การใช้งาน Menu และ Toolbar	18
2.1 เมนู File	18
2.2 เมนู Module	18
2.3 เมนู Help	18
2.4 Toolbar	18
3. การสื่อสารระหว่างโปรแกรม Wisco AI300 Utilities กับ AI300	19
3.1 การเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต USB	19
3.2 การเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต Serial	19

4. การอ่านค่าและการตั้งค่าให้กับ AI300	20
4.1 Tab Serial Port	20
4.2 Tab Analog Input	21
4.3 Tab Counter	24
4.3.1 Note Use Mode	27
4.3.2 Counter Mode	27
4.3.3 Rate (RPM, Hz, L/min) Mode	27
4.3.4 Timer Mode	28
4.3.5 Counter A + Counter B Mode	28
4.3.6 Counter A - Counter B Mode	29
4.3.7 Counter + Direction Mode	29
4.3.8 Counter + Preset (Reset) Mode	29
4.3.9 Counter + Run/Hold Mode	30
4.3.10 Quadrature Counter Mode	30
4.4 Tab Lookup Table	31
4.4.1 วิธีเพิ่มการตั้งค่าการแสดงผล มีขั้นตอนดังนี้	31
4.4.2 วิธีลบการตั้งค่าการแสดงผล มีขั้นตอนดังนี้	32
4.5 Tab Calibration	32
5. การแสดงผลค่าวัด (Monitor)	33
5.1 Tab I/O Value	34
5.2 Tab System	34
ภาคผนวก	37

Analog Input Module AI300



- 9 Programmable Analog Input Type (Isolated)
- 8 Digital Input/Output Channels
- Digital Input can be Programmable (Status, Counter, Frequency, Quadrature Counter, etc.)
- Support Protocol MODBUS RTU / ASCII Command (RS485)

Analog Input Module AI300 เป็นอุปกรณ์ที่สามารถรับสัญญาณ Analog Input ได้ 9 ช่อง , Digital Input 8 ช่อง และควบคุม Digital Output ได้ 8 ช่อง สามารถเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต USB หรือ พอร์ต RS485 ผู้ใช้สามารถพัฒนาโปรแกรมบน PC, PLC หรือ จอ Touch Screen เพื่ออ่านค่า Input และ ควบคุม Digital Output โดยอาศัย Protocol MODBUS ASCII/RTU หรือ Wisco ASCII โดย AI300 สามารถใช้แหล่งจ่ายไฟจากพอร์ต USB ได้อีกด้วย

Analog Input สามารถโปรแกรมให้ใช้ได้กับ Sensor เช่น Thermocouple, RTD รวมถึงโปรแกรม ให้รับสัญญาณ Voltage (0-125, 0-500 mVDC, 0-5, 0-10 VDC), Current (4-20 mA) เป็นต้น

Digital Input สามารถรับสัญญาณได้ทั้งแบบ Logic และ Counter โดย Logic จะแสดงการ "ON" หรือ "OFF" สำหรับ Counter สามารถโปรแกรมเป็น Counter ชนิดต่างๆได้ เช่น แสดงค่าผลรวม (Totalized) ของจำนวน Input Pulse, บันทึกค่า Totalized ของ Flow, ความเร็วรอบ (RPM), ความถี่ (Hz), วัดระยะเวลาการเคลื่อนที่ของชิ้นงาน (Rotary Encoder), บันทึกค่า Kwh. ของการใช้ไฟฟ้า หรือการจับ เวลา (Timer) เป็นต้น

ตัวอย่างการเชื่อมต่อ



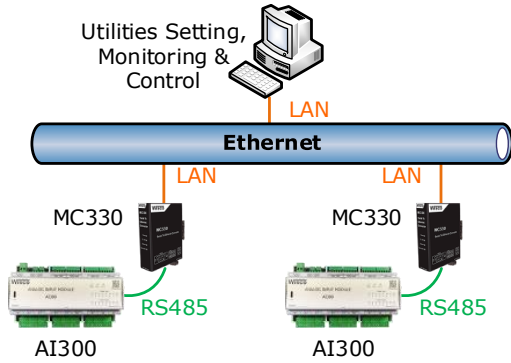
AI300

การเชื่อมต่อผ่านทาง USB

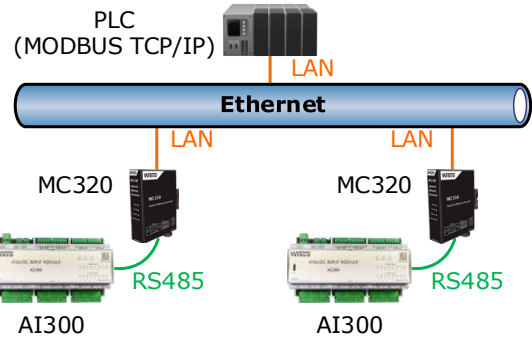


AI300 AI300

การเชื่อมต่อผ่านทาง RS485



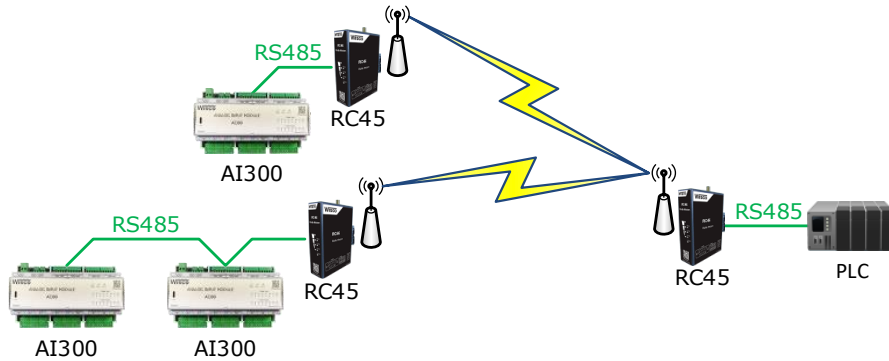
การเชื่อมต่อผ่านระบบ Ethernet (LAN)



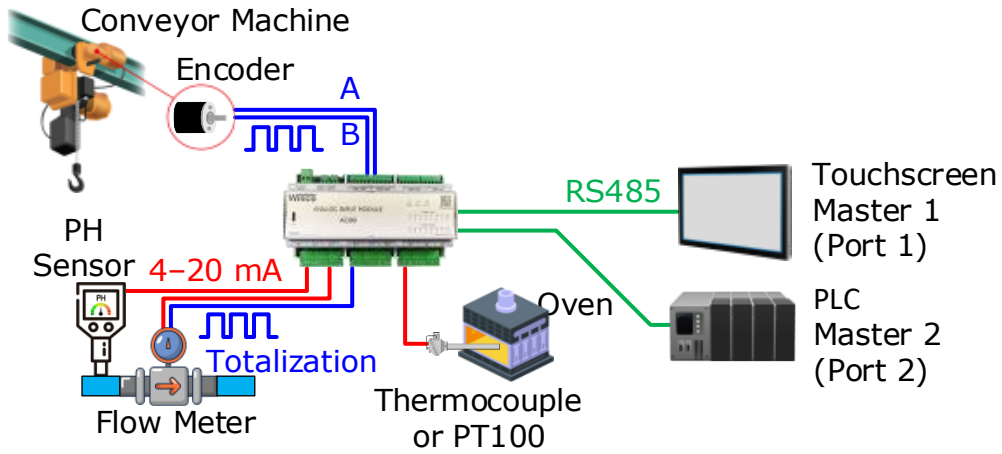
การเชื่อมต่อผ่านระบบ MODBUS TCP/IP



การเชื่อมต่อผ่านระบบไร้สาย (Wireless Point to Point: RC35)

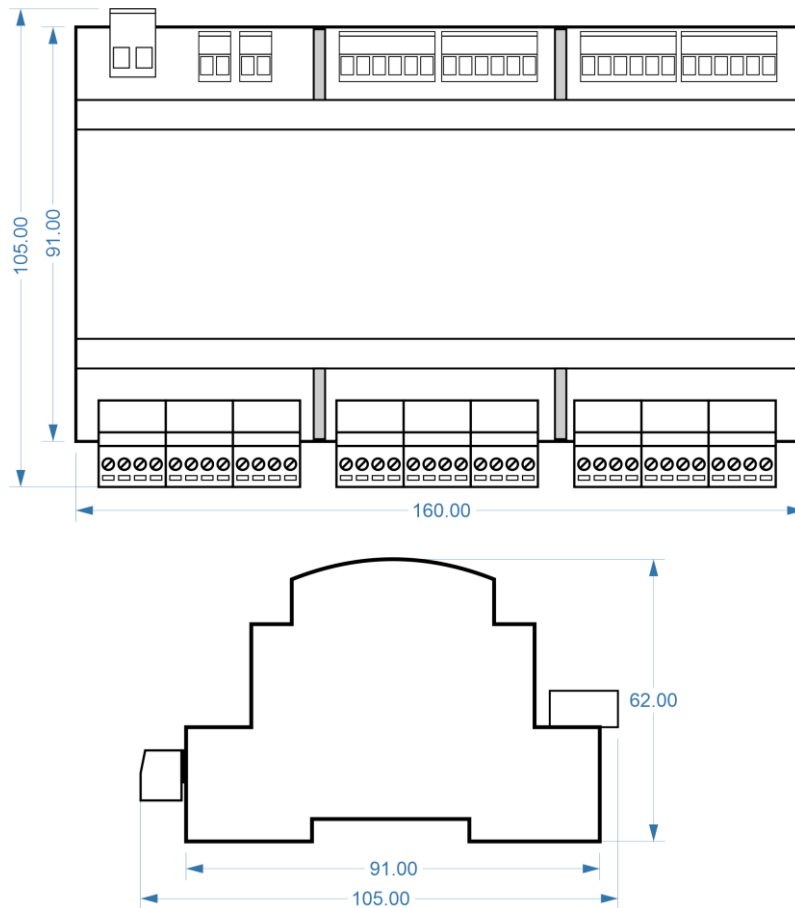


การเชื่อมต่อผ่านระบบไร้สาย (Wireless Point to Multipoint: RC45)



ตัวอย่างการต่อใช้งาน

Dimensions (Unit: mm.)

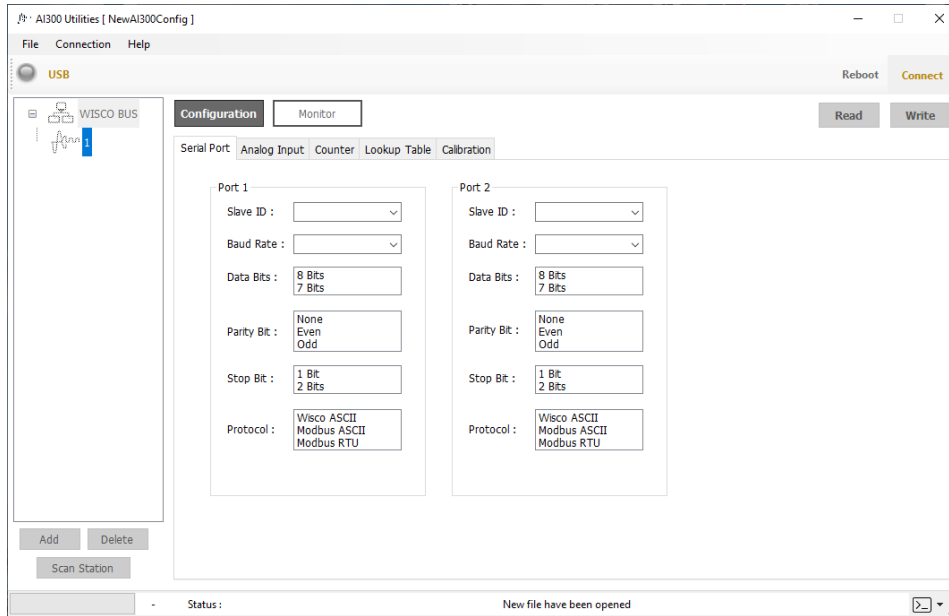


Wiring

<p>Supply</p> <p>110 to 230 VAC 12 to 35 VDC Optional</p>	<p>RS485</p> <p>PC, PLC, Etc.</p>
<p>Analog Input</p> <p><i>Thermocouple</i></p> <p>DIP SW 1 = OFF 2 = OFF</p> <p><i>RTD (2-Wire)</i></p> <p>DIP SW 1 = OFF 2 = OFF</p> <p><i>RTD (3-Wire)</i></p> <p>DIP SW 1 = OFF 2 = OFF</p> <p><i>RTD (4-Wire)</i></p> <p>DIP SW 1 = OFF 2 = OFF</p> <p><i>Resister, POT</i></p> <p>DIP SW 1 = OFF 2 = OFF</p> <p><i>Voltage (mVDC)</i></p> <p>DIP SW 1 = OFF 2 = OFF</p> <p><i>High Voltage (VDC)</i></p> <p>DIP SW 1 = ON 2 = ON</p> <p><i>Current (mA)</i></p> <p>DIP SW 1 = ON 2 = ON</p>	<p>Digital Input</p> <p><i>Dry Contact (DI to GND)</i></p> <p><i>Dry Contact (NPN Open Collector)</i></p> <p><i>Wet Contact (DI to COM)</i></p> <p><i>Wet Contact (PNP Output)</i></p> <p><i>Wet Contact or D.C. Pulse</i></p>
<p>Digital Output</p>	

Note: G = GND, C = COM

Wisco AI300 Utilities



โปรแกรม Wisco AI300 Utilities ใช้สำหรับอ่านค่าและตั้งค่าให้กับ AI300 เช่น ตั้งค่า Serial Parameter, เลือกชนิดของ Analog Input และ Digital Input เป็นต้น โดยการเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต USB หรือพอร์ต RS485

1. ข้อควรรู้ก่อนการใช้งานโปรแกรม **Wisco AI300 Utilities**

โปรแกรม Wisco AI300 Utilities สามารถเชื่อมต่อกับ AI300 ผ่านทาง USB Port หรือ RS485 โดยใช้ Wisco ASCII Protocol เท่านั้น

การใช้งาน **USB Port**

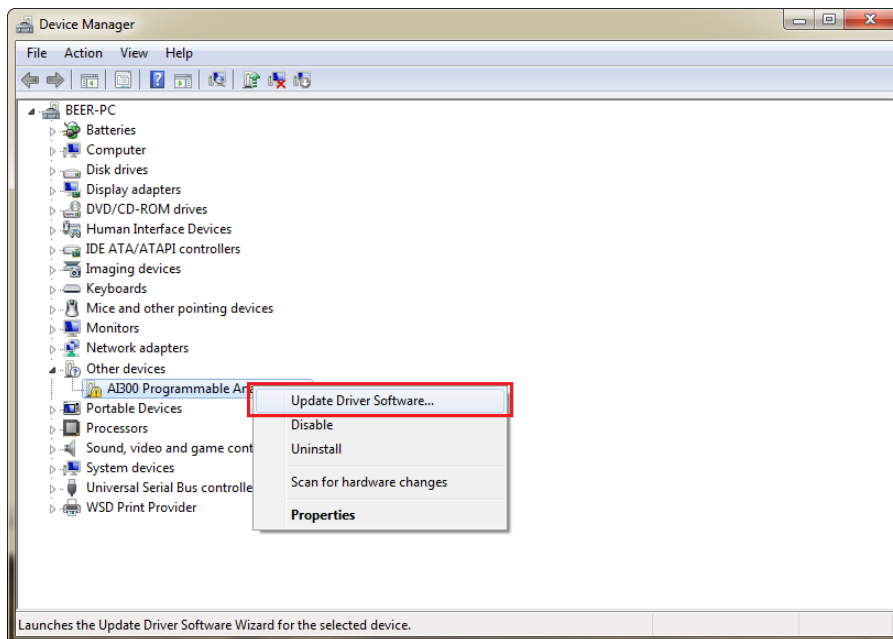
เมื่อใช้งาน USB Port เป็นครั้งแรก ต้องติดตั้ง Driver USB ก่อน ดูรายละเอียดได้ในหัวข้อที่ **1.1**


1.1 วิธีการติดตั้ง **Driver USB**

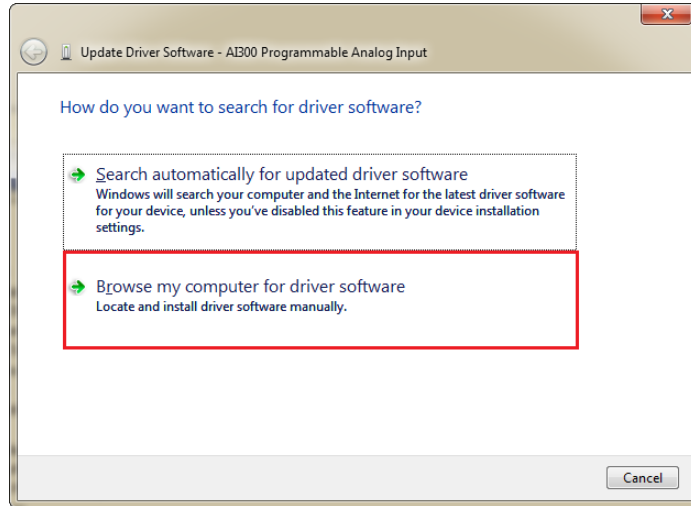
Driver USB ของโมดูล สามารถหาได้จากเว็บไซต์ของทางบริษัท <https://www.wisco.co.th/main/model/ai300> ขั้นตอนการติดตั้ง Driver มีดังนี้

สำหรับเครื่องคอมพิวเตอร์ที่มีระบบ **Windows 7/8**

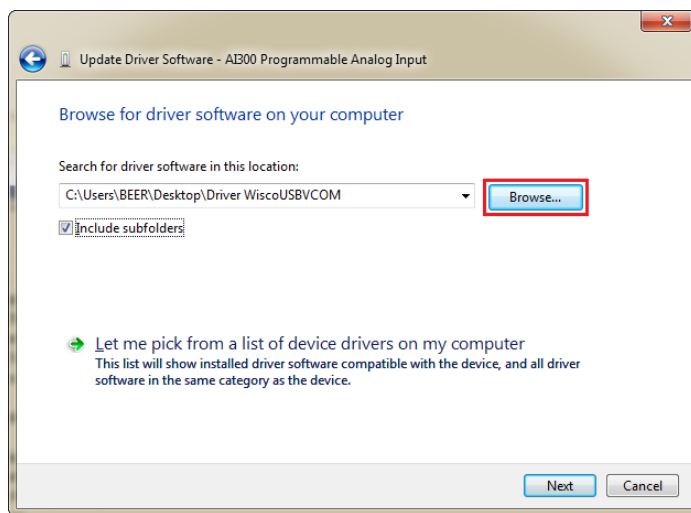
- ❖ จ่ายไฟให้กับโมดูล
- ❖ ต่อสาย USB ระหว่างโมดูลกับเครื่องคอมพิวเตอร์
- ❖ คลิกที่ Start -> Control Panel -> System -> Device Manager หรือคลิกขวาที่ My Computer และเลือกหัวข้อ Manage หลังจากนั้นเลือกหัวข้อ Device Manager (สำหรับ Windows 8 เลือกที่ Start -> Setting -> Control Panel -> System -> Device Manager)



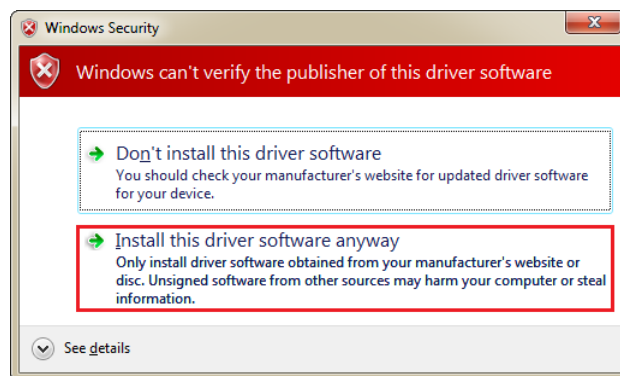
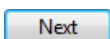
- ❖ คลิกขวาที่  **AI300 Programmable Analog Input** และเลือก Update Driver Software...



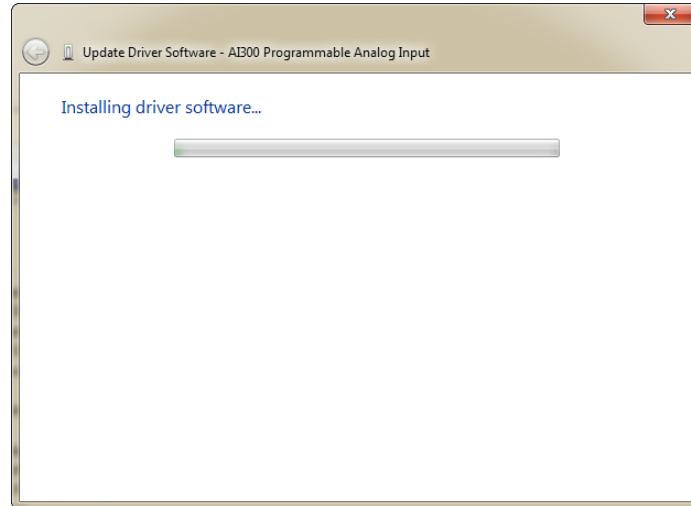
❖ เลือกหัวข้อ "Browse my computer for driver software"

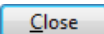


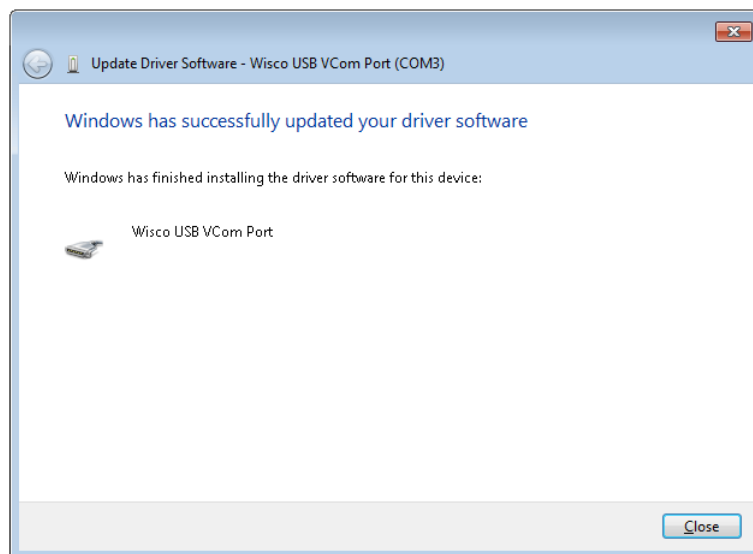
❖ จากนั้นกดปุ่ม **Browse...** และเลือก "Driver WiscoUSBVCOM" หลังจากนั้นกดปุ่ม



❖ ในกรณีที่แสดงหน้าต่าง "Windows Security" ให้คลิกเลือก Install this driver software anyway

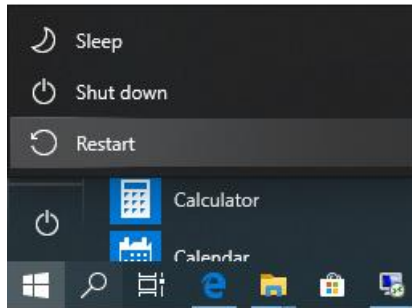


- ❖ Windows จะทำการโหลด Driver USB ลงเครื่องคอมพิวเตอร์
- ❖ รอสักครู่จะมีหน้าต่าง "Completing the Found New Hardware Wizard" ขึ้นมาให้กดปุ่ม  เสร็จสิ้นการติดตั้ง Driver Wisco USB VCom Port

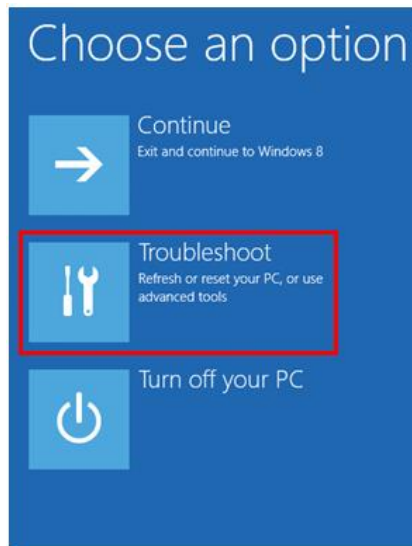


สำหรับเครื่องคอมพิวเตอร์ที่มีระบบ **Windows 10/11**

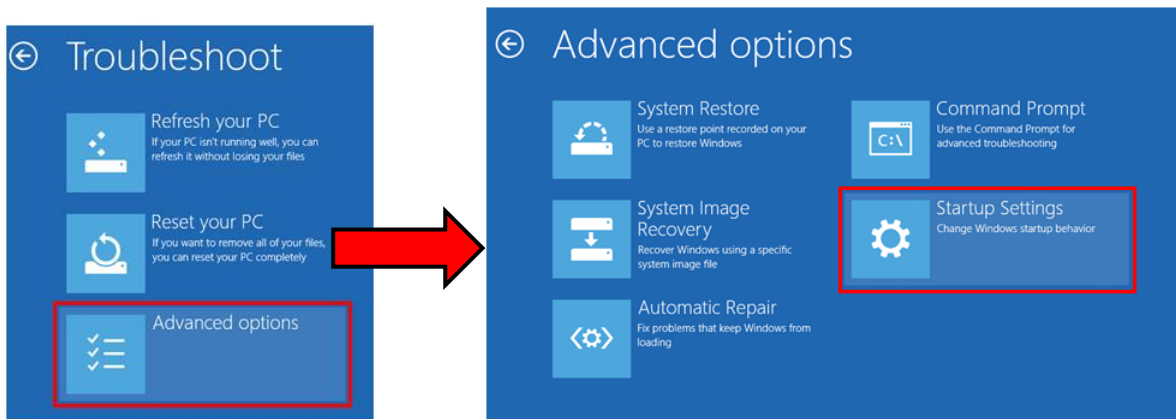
ก่อนที่จะ Update USB Driver จะต้องทำการปิด "Driver Signature" ก่อน มีรายละเอียดดังนี้



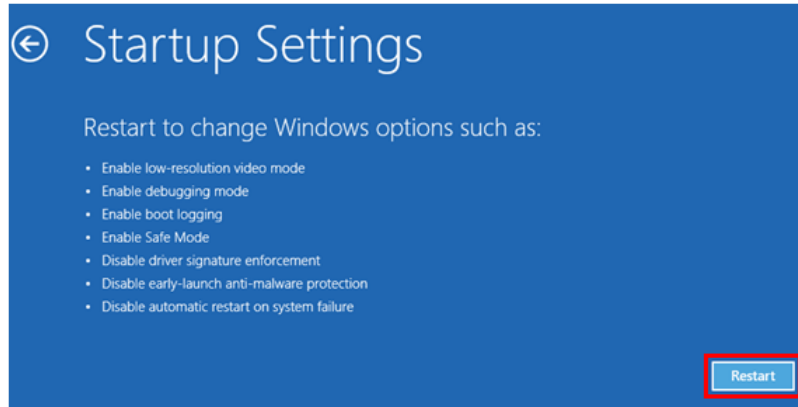
- ❖ กดปุ่ม Shift ที่ Keyboard ค้างไว้ จากนั้นคลิกเลือก Start -> Power -> Restart เมื่อแสดงหน้าต่าง "Choose an Option" แล้วถึงปล่อยปุ่ม Shift



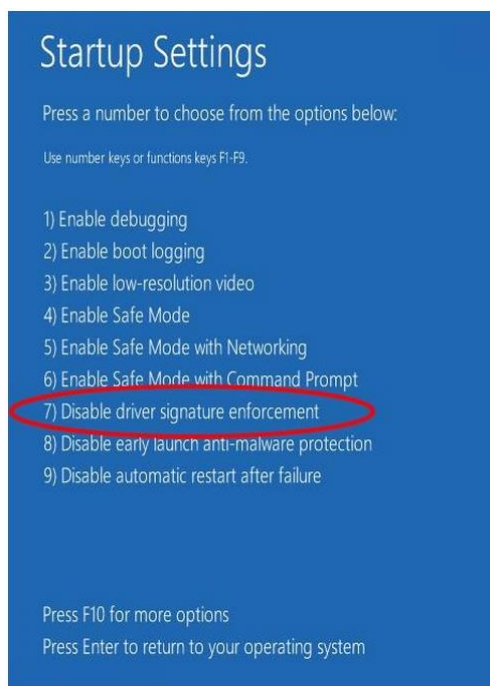
- ❖ ที่หน้าต่าง "Choose an Option" ให้คลิกเลือกที่ "Troubleshoot"



- ❖ คลิกเลือกที่ "Advance Option" และที่หน้าต่าง "Advance Option" ให้คลิกเลือก "Startup Settings"




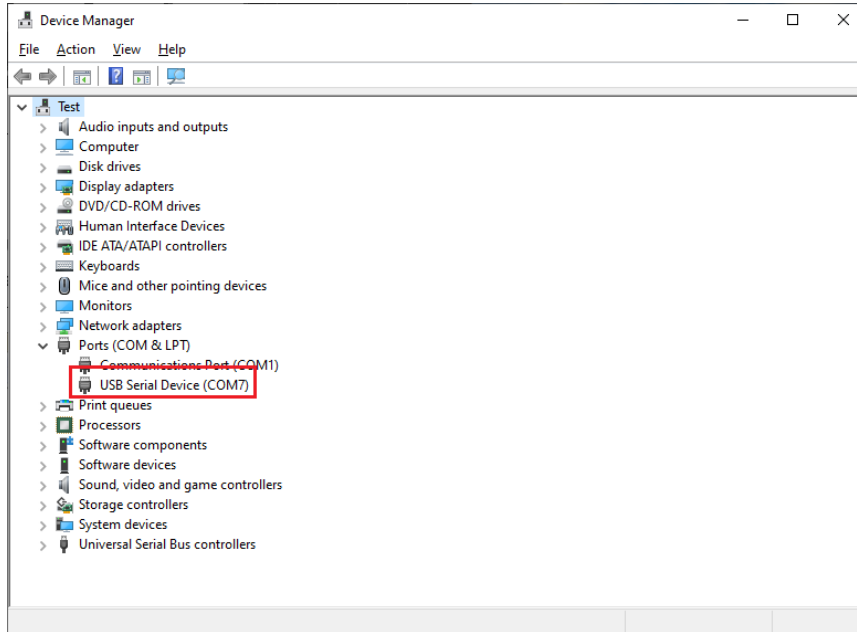
❖ จากนั้นกดปุ่ม 



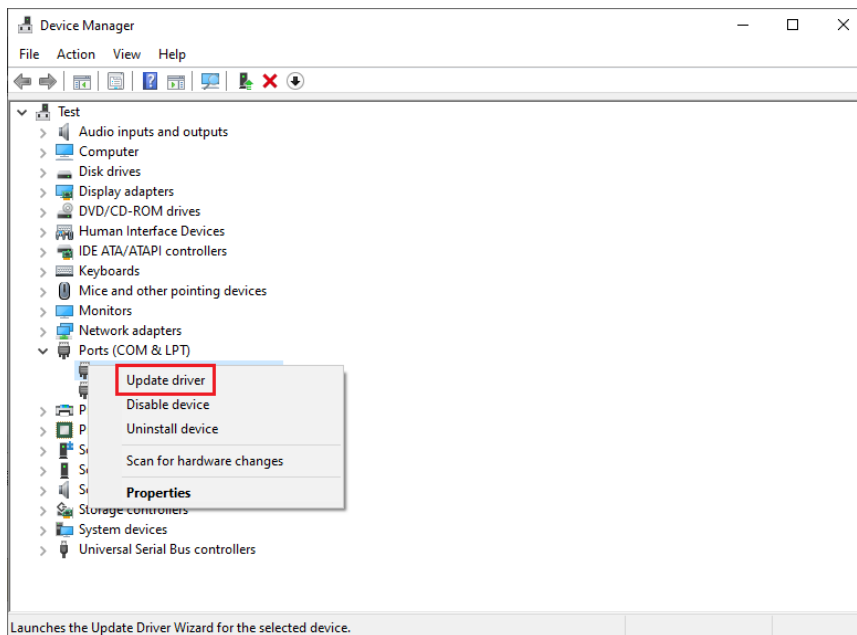
- ❖ หลังจาก Restart แล้วที่หน้าต่าง "Startup Settings" ให้กดปุ่ม F7 หรือกดปุ่มหมายเลข 7 ที่ Keyboard เพื่อทำการเลือกหัวข้อที่ 7 "Disable driver signature enforcement"
- ❖ เครื่องคอมพิวเตอร์จะทำการ Restart อีกครั้ง หลังจากนั้นให้ทำการติดตั้ง USB Driver อีกครั้ง


ขั้นตอนการ Update USB Driver มีรายละเอียดดังนี้

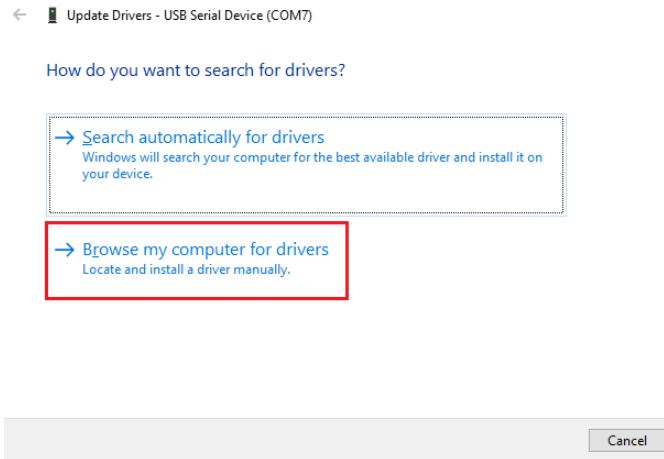
- ❖ จ่ายไฟให้กับโมดูล
- ❖ ต่อสาย USB ระหว่างโมดูลกับเครื่องคอมพิวเตอร์
- ❖ คลิกที่ Search [] และพิมพ์ Device Manager หรือคลิกขวาที่ This PC และเลือกหัวข้อ Manage หลังจากนั้นเลือกหัวข้อ Device Manager



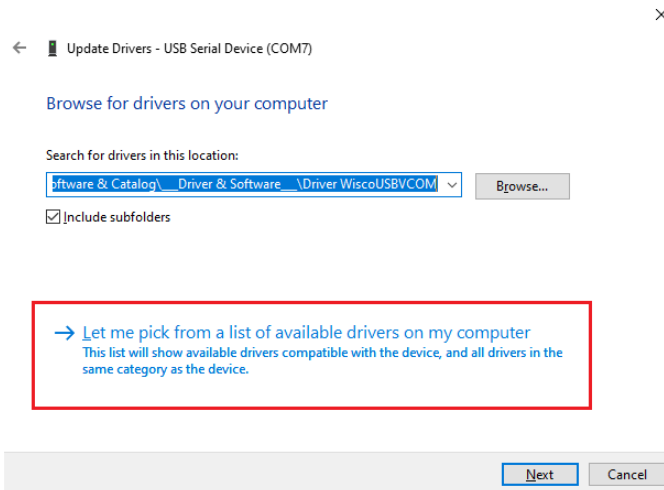
❖ ซึ่ง Windows 10/11 จะติดตั้ง Driver ให้อัตโนมัติ



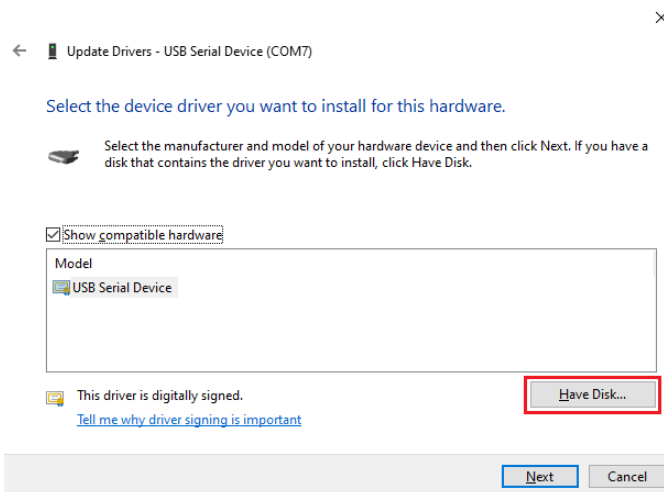
❖ ในกรณีที่แสดง  AI300 Programmable Analog Input ให้คลิกขวาและเลือก Update Driver Software...



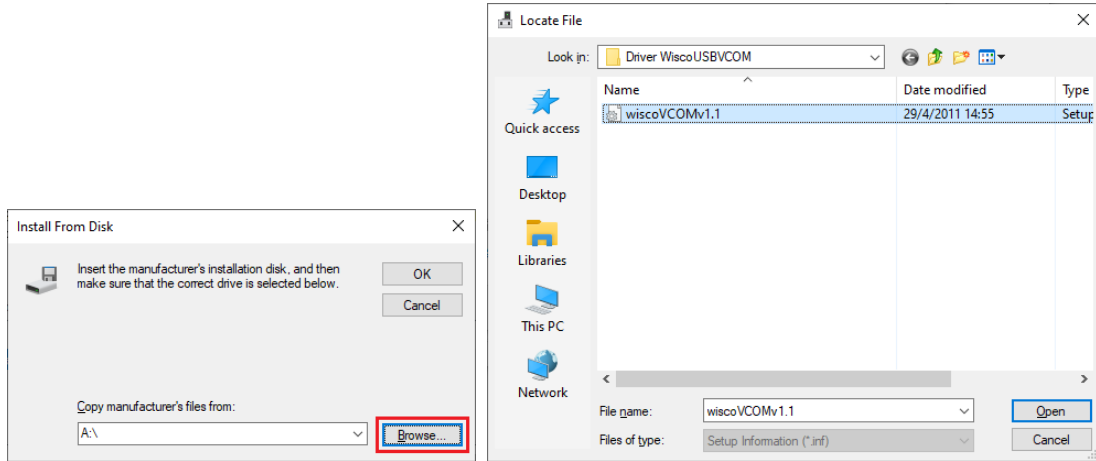
❖ เลือกหัวข้อ "Browse my computer for drivers"



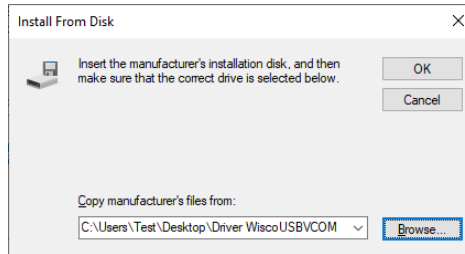
❖ จากนั้นเลือกหัวข้อ "Let me pick from a list of available drivers on my computer" หลังจากนั้นกดปุ่ม **Next**



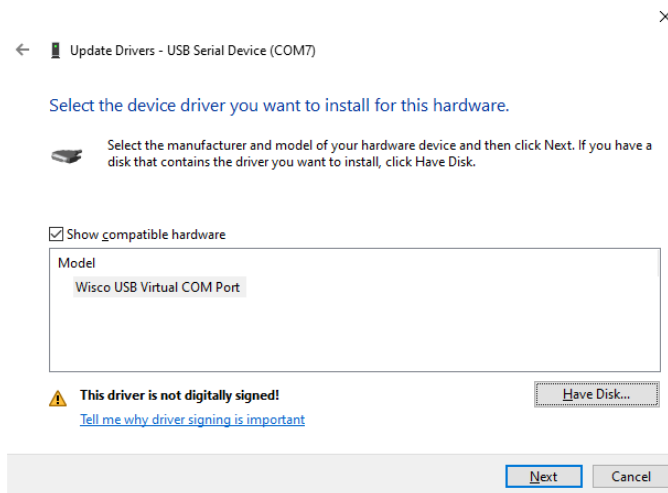
❖ กดปุ่ม **Have Disk...**



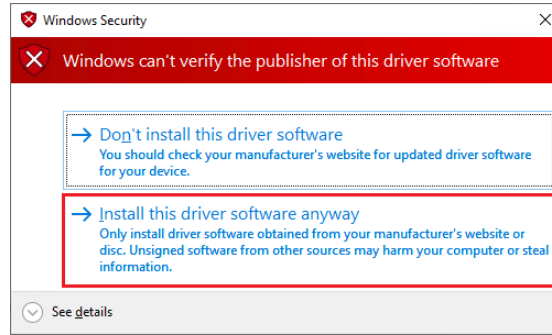
- ❖ กดปุ่ม **Browse...** และเลือกไปยังตำแหน่งของไฟล์ "wiscoVCOMv1.1" ที่อยู่ในเครื่องคอมพิวเตอร์และกดปุ่ม **Open**



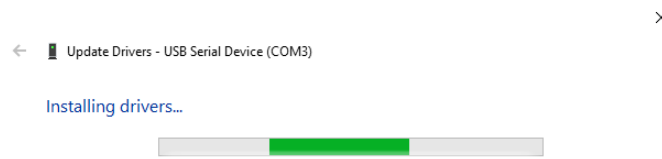
- ❖ เมื่อเลือก Driver แล้วให้กดปุ่ม **OK** เพื่อติดตั้ง USB Driver ใหม่



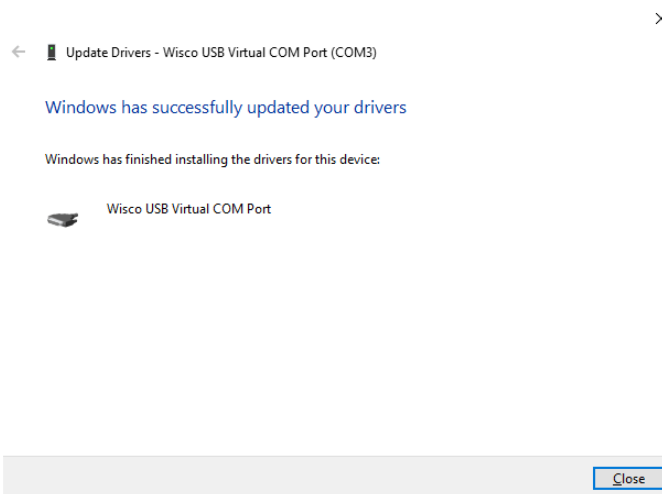
- ❖ สังเกตชื่อในหัวข้อ Model จะถูกเปลี่ยนเป็น "Wisco USB Virtual COM Port" แทนจากนั้นกดปุ่ม **Next**



- ❖ ในกรณีที่แสดงหน้าต่าง "Windows Security" ให้คลิกเลือก Install this driver software anyway



- ❖ Windows จะทำการโหลด Driver USB ลงเครื่องคอมพิวเตอร์
- ❖ รอดสักครู่จะมีหน้าต่าง "Windows has successfully updated your drivers" ขึ้นมาให้กดปุ่ม เสร็จสิ้นการติดตั้ง Driver Wisco USB VCom Port



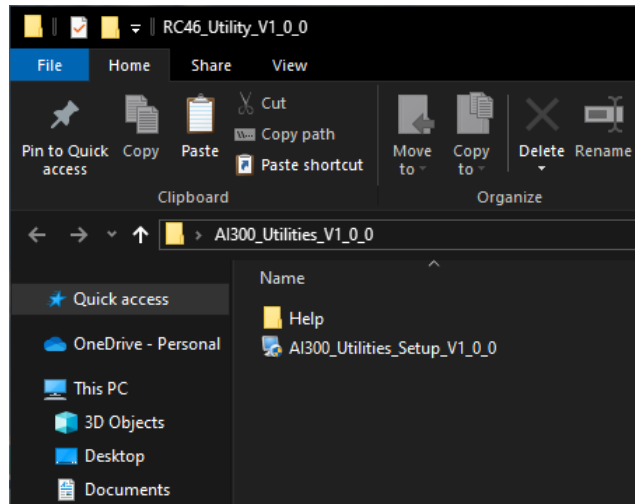
1.2 วิธีการติดตั้งโปรแกรม **Wisco AI300 Utilities**

โปรแกรม Wisco AI300 Utilities สามารถหาได้จากเว็บไซต์ของทางบริษัท

<https://www.wisco.co.th/main/model/ai300>

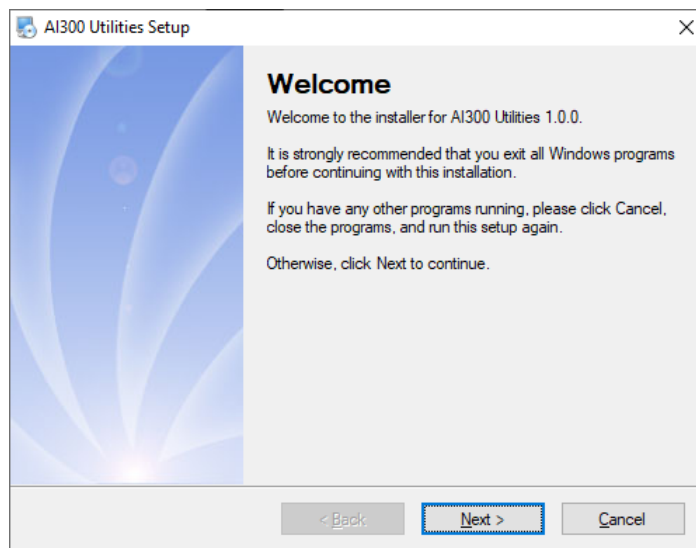
❖ การติดตั้งโปรแกรมมีขั้นตอนดังนี้

➢ เปิดไฟล์ชื่อ AI300_Utilities_Setup_v1_0_0.exe



➢ จะปรากฏหน้าต่างติดตั้งโปรแกรม Wisco AI300 Utilities 1.0.0 ขึ้นมา ให้คลิกปุ่ม

ไปเรื่อยๆจนกระทั่งสิ้นสุดการติดตั้ง




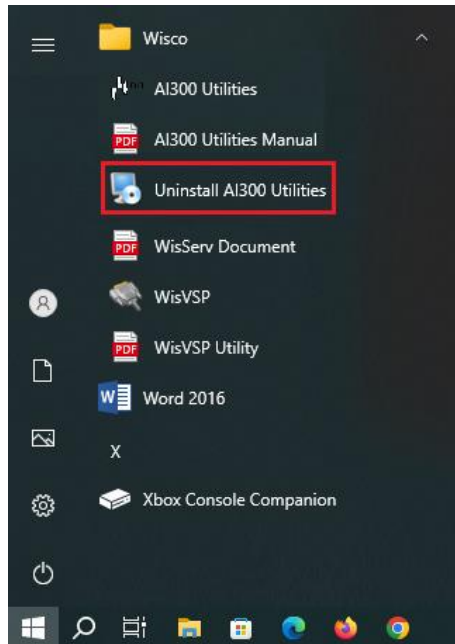
โปรแกรมที่ติดตั้งแล้วโดยปกติจะอยู่ในกลุ่มของ Program Files ดังนี้

[Windows Drive] > Program Files (x86) > Wisco > Wisco Utility > AI300 Utilities 1.0.0
และ shortcut ที่ใช้เปิดโปรแกรม AI300 Utilities จะอยู่ใน Programs Group ดังนี้

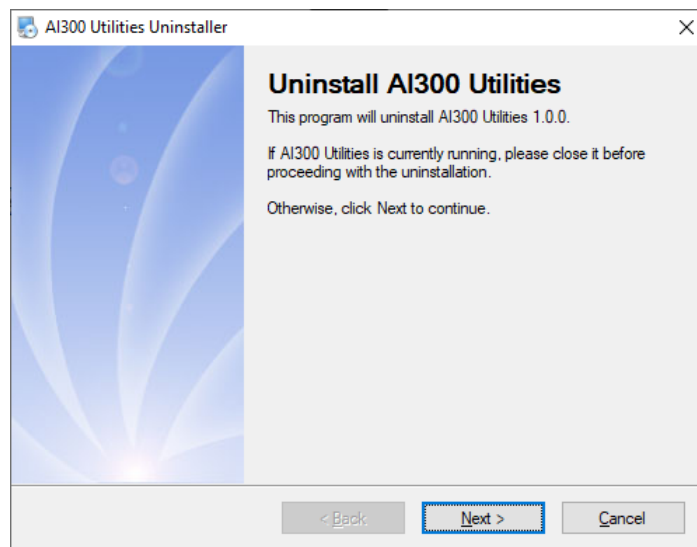
Start [] > Wisco > AI300 Utilities

1.3 วิธีการลบโปรแกรม **Wisco AI300 Utilities**

ลบโปรแกรมโดยเลือกที่เลือกที่ start [] -> Wisco -> Uninstall AI300 Utilities




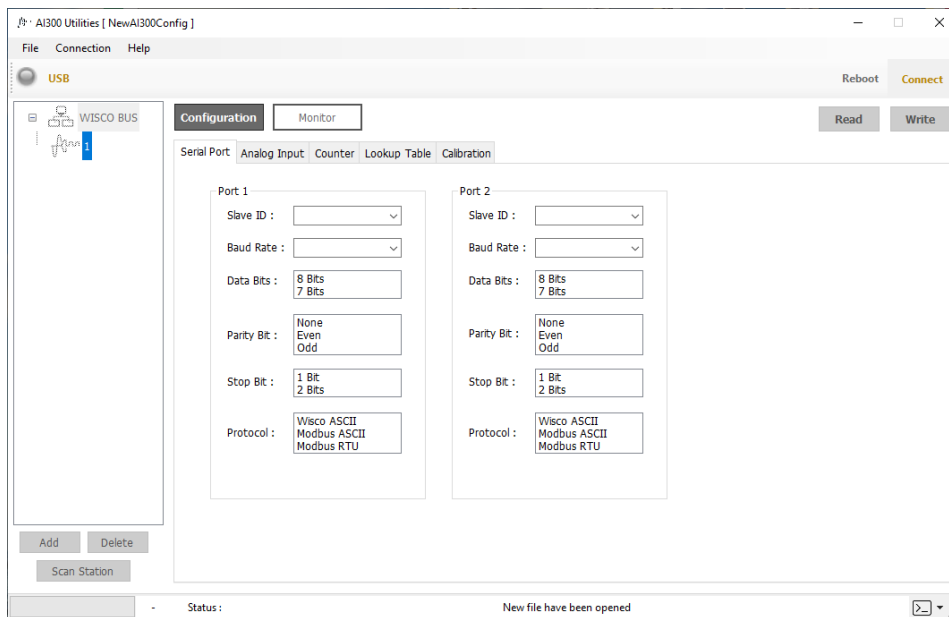
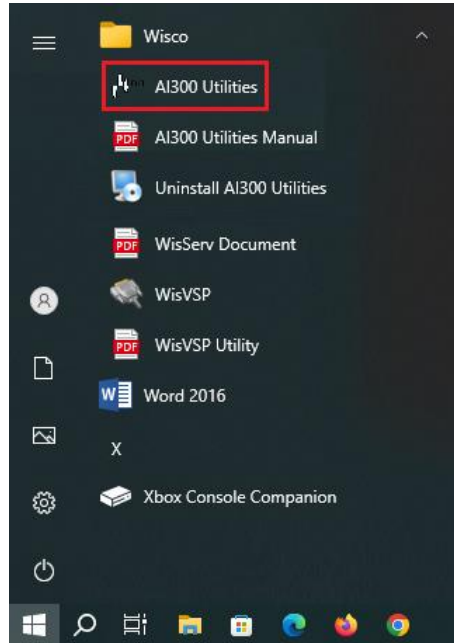
❖ จะปรากฏหน้าต่างให้ยืนยันการลบโปรแกรม ออกจากระบบ คลิกปุ่ม 



❖ รอสักครู่ **Windows** จะทำการลบโปรแกรมออกจากระบบ

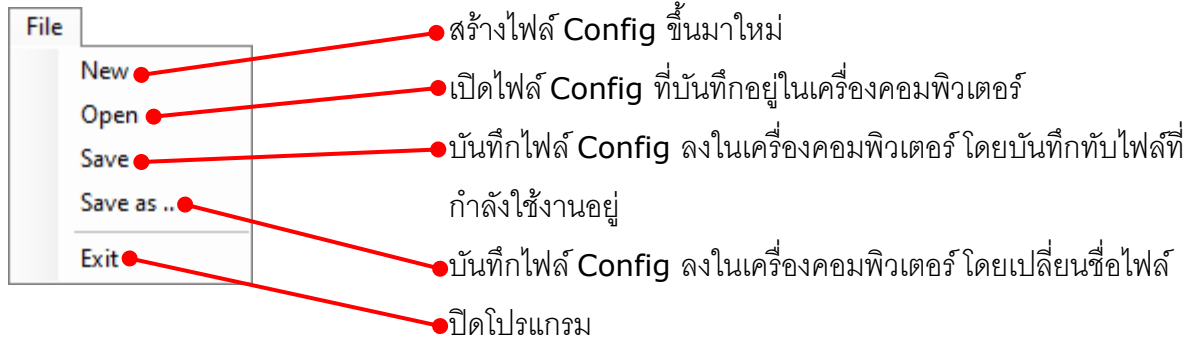
1.4 วิธีการเปิดใช้งานโปรแกรม **Wisco AI300 Utilities**

เปิดโปรแกรมโดยเลือกที่ start [] -> Wisco -> AI300 Utilities จะปรากฏหน้าต่างของโปรแกรม AI300 Utilities

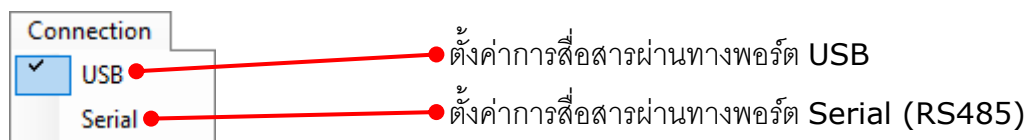


2. การใช้งาน Menu และ Toolbar

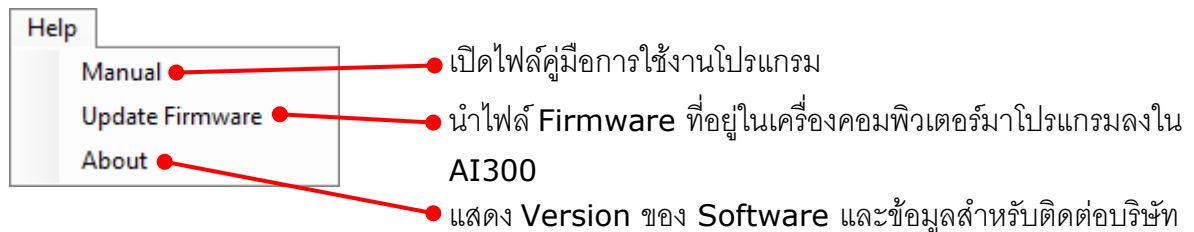
2.1 เมนู File



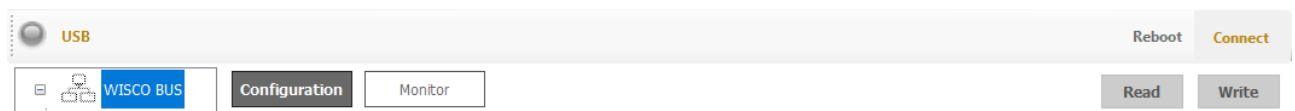
2.2 เมนู Module



2.3 เมนู Help



2.4 Tool Bar

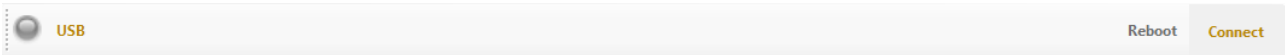



- ❖ USB / Serial • แสดงสถานะการเชื่อมต่อ
- ❖ Reboot • เริ่มกระบวนการใหม่
- ❖ Connect/Disconnect • ทำการเชื่อมต่อหรือยกเลิกการเชื่อมต่อ
- ❖ Configuration • แสดงการตั้งค่าต่างๆของ AI300
- ❖ Monitor • แสดงผลค่าวัดของ Input และควบคุม Output
- ❖ Read • อ่านค่า Config ที่บันทึกใน AI300
- ❖ Write • ส่งค่า Config ไปบันทึกใน AI300

3. การสื่อสารระหว่างโปรแกรม Wisco AI300 Utilities กับ AI300

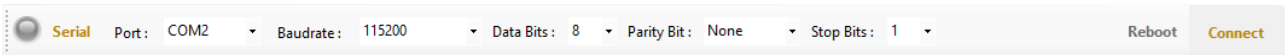
สามารถตั้งค่าการสื่อสารโดยเลือกที่เมนู Connection และเลือกวิธีการเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต USB หรือพอร์ต Serial มีรายละเอียดดังนี้

3.1. การเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต USB

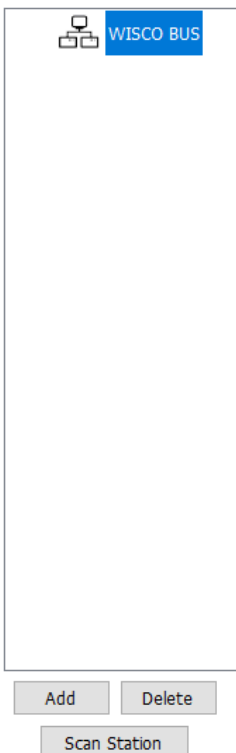


คลิกที่ปุ่ม **Connect** ปุ่มจะเปลี่ยนสถานะเป็น **Disconnect** และสถานะของ USB จะแสดงเป็นสีเขียว  USB จากนั้นคลิกปุ่ม **Read** เพื่ออ่านค่า Config ที่บันทึกใน AI300 หากเชื่อมต่อกับ AI300 ได้แล้วจะแสดงหน้าต่าง "Read Completed."


3.2. การเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต Serial



กำหนดข้อมูลการสื่อสารทาง Serial โดยจะต้องกำหนดค่าให้ตรงกับ Serial Parameter ของ AI300 มีรายละเอียดดังนี้



- ❖ **Port** กำหนดพอร์ตที่ใช้ในการเชื่อมต่อ
- ❖ **Baud Rate** กำหนดความเร็วในการสื่อสาร (1200, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200)
- ❖ **Data Bits** กำหนดความยาวของข้อมูล (8, 7)
- ❖ **Parity** กำหนด Parity (None, Odd, Even)
- ❖ **Stop Bit** กำหนดจำนวนบิต Stop (1, 2)
- ❖ ปุ่ม **Add** ใช้สำหรับเพิ่มโมดูลที่โปรแกรมจะทำการเชื่อมต่อลงไปใน Wisco Bus
- ❖ ปุ่ม **Delete** ใช้สำหรับลบโมดูลใน Wisco Bus
- ❖ ปุ่ม **Scan Station** ใช้สำหรับค้นหาโมดูลที่เชื่อมต่อกับ Comm. Port ที่กำหนดไว้ และเพิ่มลงไปใน Wisco Bus

คลิกที่ปุ่ม **Connect** ปุ่มจะเปลี่ยนสถานะเป็น **Disconnect** และสถานะของ Serial จะแสดงเป็นสีเขียว  Serial จากนั้นทำการเชื่อมต่อกับ AI300 มี 2 วิธี ดังนี้

วิธีที่ 1: เพิ่มโมดูลโดยการกดปุ่ม **Add** จากนั้นระบุหมายเลขประจำเครื่อง (Slave ID) ของ AI300 และคลิกปุ่ม **Read** เพื่ออ่านค่า Config ที่บันทึกใน AI300 หากเชื่อมต่อกับ AI300 ได้แล้วจะแสดงหน้าต่าง "Read Completed."

วิธีที่ 2: ค้นหาโมดูลโดยการคลิกปุ่ม **Scan Station** สถานะปุ่มจะเปลี่ยนเป็น **Abort** (ถ้าค้นหาโมดูลพบแล้วสามารถคลิกปุ่ม **Abort** เพื่อยกเลิกการค้นหา) ถ้าค้นหาโมดูลพบแล้วจะแสดงโมดูลใน Wisco Bus

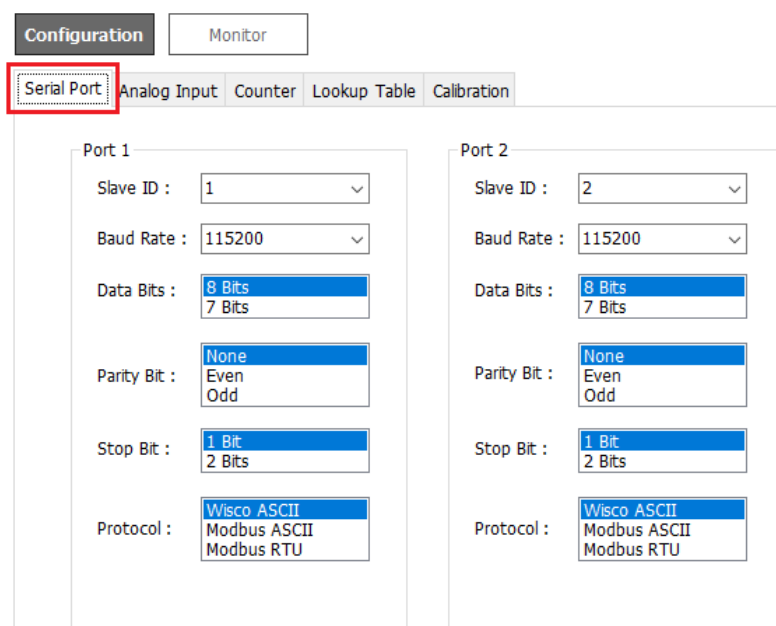
จากนั้นคลิกโมดูลใน Wisco Bus และคลิกปุ่ม **Read** เพื่ออ่านค่า Config ที่บันทึกใน AI300 หากเชื่อมต่อกับ AI300 ได้แล้วจะแสดงหน้าต่าง "Read Completed."

4. การอ่านค่าและการตั้งค่าให้กับ AI300

Tab Configuration เป็นการตั้งค่าการใช้งานต่างๆ มีรายละเอียดดังนี้

- ❖ **Serial Port:** กำหนด Serial Parameter
- ❖ **Analog Input:** กำหนดชนิดของ Analog Input, ตั้งค่าการแสดงผล (Scale)
- ❖ **Counter:** กำหนดชนิดของ Digital Input, ตั้งค่าการแสดงผล (Scale)
- ❖ **Lookup Table:** กำหนดการแสดงผลในกรณีที่ไม่เป็นเชิงเส้น (Nonlinear)
- ❖ **Calibration:** กำหนดค่าสำหรับการปรับแก้ความคลาดเคลื่อนให้กับ Analog Input

4.1. Tab Serial Port

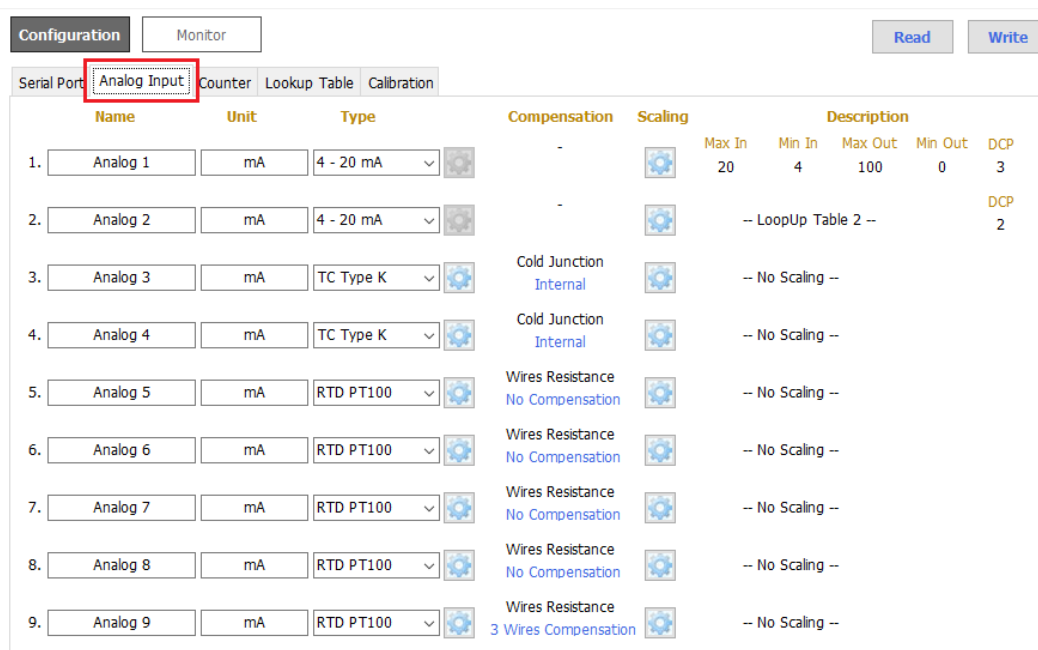


กำหนด Serial Parameter ให้กับ AI300 มีรายละเอียดดังนี้

- ❖ **Slave ID** กำหนดหมายเลขประจำเครื่อง (1 - 246)
- ❖ **Baud Rate** กำหนดความเร็วในการสื่อสาร (1200, 2400, 4800, 9600, 14400, 19200, 28800, 38400, 57600, 115200)
- ❖ **Data Bits** กำหนดความยาวของข้อมูล (8, 7)
- ❖ **Parity** กำหนด Parity (None, Odd, Even)
- ❖ **Stop Bit** กำหนดจำนวนบิต Stop (1, 2)
- ❖ **Protocol** กำหนดรูปแบบของการสื่อสารที่ต้องการ (Wisco ASCII, Modbus ASCII, Modbus RTU)

*** ถ้าโปรแกรมทำการเชื่อมต่อผ่านทาง Serial Port แล้วกำหนด Protocol ที่ไม่ใช่ Wisco ASCII จะไม่สามารถเชื่อมต่อได้ จะต้องเชื่อมต่อผ่านทางพอร์ต USB แทน

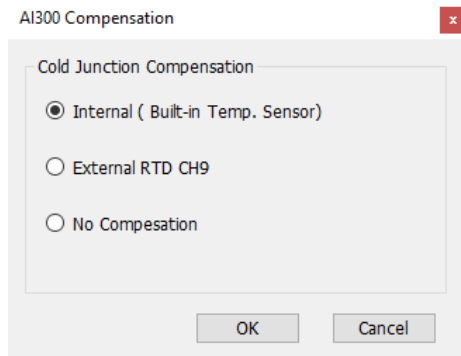
4.2. Tab Analog Input



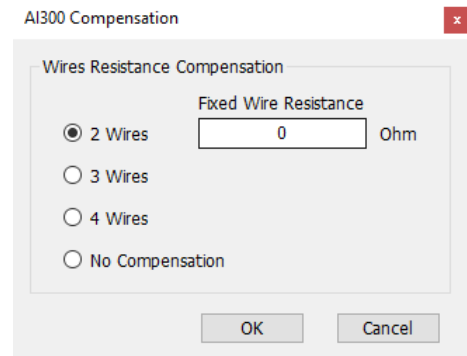
Name	Unit	Type	Compensation	Scaling	Description
1. Analog 1	mA	4 - 20 mA	-		Max In 20, Min In 4, Max Out 100, Min Out 0, DCP 3
2. Analog 2	mA	4 - 20 mA	-		-- LoopUp Table 2 --, DCP 2
3. Analog 3	mA	TC Type K	Cold Junction Internal		-- No Scaling --
4. Analog 4	mA	TC Type K	Cold Junction Internal		-- No Scaling --
5. Analog 5	mA	RTD PT100	Wires Resistance No Compensation		-- No Scaling --
6. Analog 6	mA	RTD PT100	Wires Resistance No Compensation		-- No Scaling --
7. Analog 7	mA	RTD PT100	Wires Resistance No Compensation		-- No Scaling --
8. Analog 8	mA	RTD PT100	Wires Resistance No Compensation		-- No Scaling --
9. Analog 9	mA	RTD PT100	Wires Resistance 3 Wires Compensation		-- No Scaling --

กำหนดชนิดของ Analog Input ที่ต้องการใช้งานและตั้งค่าการแสดงผล มีรายละเอียดดังนี้

- ❖ **Name** กำหนดชื่อของช่องสัญญาณ Analog Input (16 ตัวอักษร)
- ❖ **Unit** กำหนดหน่วยของสัญญาณที่ใช้งาน (12 ตัวอักษร)
- ❖ **Type** เลือกชนิดของ Analog Input ที่ต้องการใช้งาน
- ❖ **Compensation** กำหนดวิธีการชดเชยอุณหภูมิให้กับ Thermocouple (Cold Junction Compensation) รวมถึงชดเชยค่าความต้านทานให้กับ RTD หรือ Resister (Wires Resistance Compensation) ดังนี้



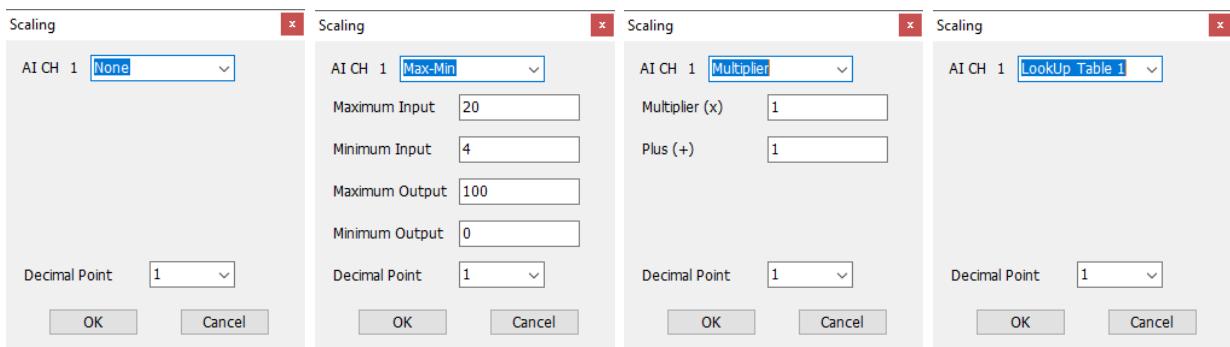
การชดเชยอุณหภูมิให้กับ Thermocouple



การชดเชยค่าความต้านทานให้กับ RTD หรือ Resister

- **Internal (Built-in Temp. Sensor)** กำหนดให้ชดเชยอุณหภูมิโดยใช้ Sensor ภายใน AI300 เหมาะสำหรับการต่อสายสัญญาณจาก Thermocouple มายังขั้วของ Analog Input
- **External RTD CH9** กำหนดให้ชดเชยอุณหภูมิโดยใช้ Sensor ชนิด RTD เชื่อมต่อมายังขั้ว Analog Input ช่องที่ 9 และนำ Sensor ติดตั้งไปยังตำแหน่งจุดพ่วงสายสัญญาณ Thermocouple (ติดตั้งให้ใกล้จุดพ่วงสายสัญญาณมากที่สุด)
- **No Compensation** กำหนดให้ไม่มีการชดเชยอุณหภูมิ

- **2 Wire** กำหนดให้ชดเชยค่าความต้านทานแบบ 2 สาย (ใช้งานร่วมกับ Sensor แบบ 2 สาย) และสามารถระบุค่าความต้านทานที่ต้องการปรับแก้ในช่อง "Fixed Wire Resistance"
- **3 Wire** กำหนดให้ชดเชยค่าความต้านทานแบบ 3 สาย (ใช้งานร่วมกับ Sensor แบบ 3 สาย)
- **4 Wire** กำหนดให้ชดเชยค่าความต้านทานแบบ 4 สาย (ใช้งานร่วมกับ Sensor แบบ 4 สาย)
- **No Compensation** กำหนดให้ไม่มีการชดเชยค่าความต้านทาน



❖ **Scaling** ใช้สำหรับตั้งค่าการแสดงผลให้กับช่องสัญญาณนั้นๆ ดังนี้

➢ **None** กำหนดให้ไม่มีการทำ Scaling

➢ **Max-Min** กำหนดค่าสูงสุดและค่าต่ำสุดที่ต้องการแสดงผล ดังนี้

▪ **Maximum Input** กำหนดค่าสูงสุดของอินพุตที่รับเข้ามา

▪ **Minimum Input** กำหนดค่าต่ำสุดของอินพุตที่รับเข้ามา

▪ **Maximum Output** กำหนดค่าสูงสุดที่ต้องการแสดงผล

▪ **Minimum Output** กำหนดค่าต่ำสุดที่ต้องการแสดงผล

ตัวอย่าง AI300 จะนำค่าอินพุตที่รับเข้ามาทำการปรับเทียบให้ตรงกับค่าการแสดงผล (Scaling) ที่ได้กำหนดไว้ เช่น กำหนด Type 4 - 20 mA, Maximum Output = 100 และ Minimum Output = 0

เมื่อ Input = 20 mA จะแสดงผลเท่ากับ 100

และ Input = 4 mA จะแสดงผลเท่ากับ 0

➢ **Multiplier** กำหนดค่าการคูณ (Multiplier (x)) และกำหนดค่าการบวก (Plus (+)) ดังนี้

▪ **Multiplier (x)** กำหนดค่าที่ใช้สำหรับคูณค่าที่นับได้

ตัวอย่าง AI300 จะนำค่าอินพุตที่รับเข้ามาคูณกับค่าที่กำหนดไว้ใน Multiplier (x)

เช่น กำหนด Type 4 - 20 mA, Multiplier (x) = 2

เมื่อ Input = 20 จะแสดงผลเท่ากับ 40

และ Input = 12 จะแสดงผลเท่ากับ 24

▪ **Plus (+)** กำหนดค่าที่ใช้สำหรับบวกค่า

ตัวอย่าง AI300 จะนำค่าอินพุตที่รับเข้ามาบวกกับค่าที่กำหนดไว้ใน Plus (+) เช่น

กำหนด Type 4 - 20 mA, Plus (+) = 5

เมื่อ Input = 20 จะแสดงผลเท่ากับ 25

และ Input = 12 จะแสดงผลเท่ากับ 17

➢ **LookUp Table 1 - 4** กำหนดให้นำการตั้งค่าใน LookUp Table นั้นๆมาใช้งาน (ดูรายละเอียดในหัวข้อที่ 4.4)

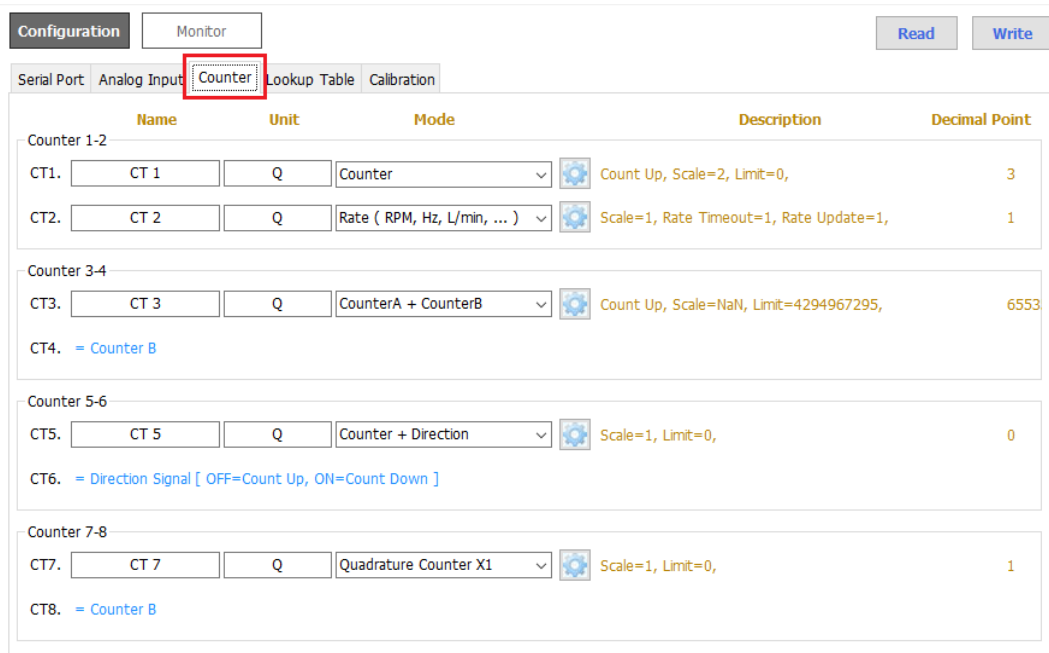
➢ **Decimal Point** กำหนดจำนวนจุดทศนิยมที่ต้องการแสดงผล (0 - 4)

➢ ปุ่ม ใช้สำหรับยืนยันการตั้งค่า

➢ ปุ่ม ใช้สำหรับยกเลิกการตั้งค่า


❖ **Description** แสดงรายละเอียดการตั้งค่าการแสดงผล

4.3. Tab Counter




Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2				
CT1. CT 1	Q	Counter	Count Up, Scale=2, Limit=0,	3
CT2. CT 2	Q	Rate (RPM, Hz, L/min, ...)	Scale=1, Rate Timeout=1, Rate Update=1,	1
Counter 3-4				
CT3. CT 3	Q	CounterA + CounterB	Count Up, Scale=NaN, Limit=4294967295,	6553
CT4.	= Counter B			
Counter 5-6				
CT5. CT 5	Q	Counter + Direction	Scale=1, Limit=0,	0
CT6.	= Direction Signal [OFF=Count Up, ON=Count Down]			
Counter 7-8				
CT7. CT 7	Q	Quadrature Counter X1	Scale=1, Limit=0,	1
CT8.	= Counter B			

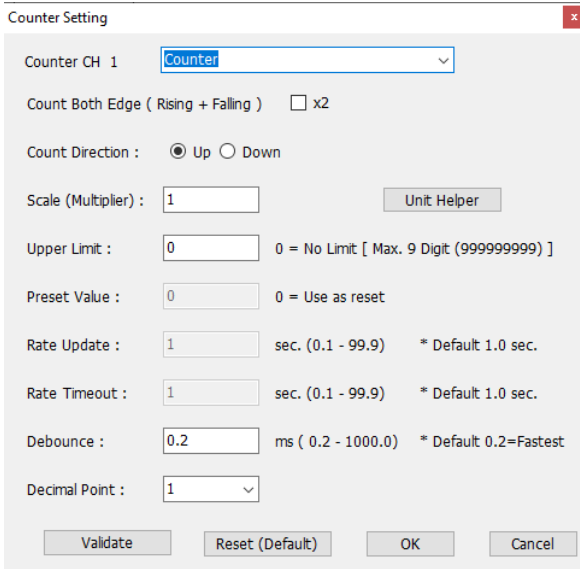
โดยหน้าต่างการตั้งค่าจะเปลี่ยนไปตามโหมดที่ใช้งาน มีรายละเอียดดังนี้

- ❖ **Name** กำหนดชื่อของช่องสัญญาณ Digital Input (16 ตัวอักษร)
- ❖ **Unit** กำหนดหน่วยของสัญญาณที่ใช้งาน (12 ตัวอักษร)
- ❖ **Mode** ใช้สำหรับเลือกโหมดการทำงานให้กับ Digital Input
- ❖ ปุ่ม  ใช้สำหรับเปิดหน้าต่างการตั้งค่า
- ❖ **Description** แสดงรายละเอียดการตั้งค่าการแสดงผล
- ❖ **Decimal Point** แสดงจำนวนจุดทศนิยมที่กำหนดไว้

กำหนดโหมดการทำงานของ Digital Input ที่ต้องการใช้งานและตั้งค่าการแสดงผล โดยจะมีโหมด Separate Counter ประกอบไปด้วย Counter, Rate, RPM, Hz, Timer ทั้งหมด 8 ช่อง และมีโหมด Combine Counter ซึ่ง Counter แต่ละช่อง จะถูกควบคุมด้วย 2 DI เรียงลำดับดังนี้

Counter 1 ถูกควบคุมด้วย DI1 และ DI2, Counter 2 ถูกควบคุมด้วย DI3 และ DI4 เรียงลำดับไป จนถึง Counter 4 ถูกควบคุมด้วย DI7 และ DI8

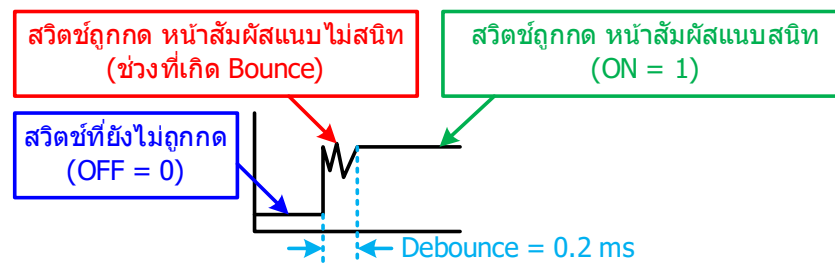
ในคู่มือนี้จะอธิบายการทำงานเฉพาะ Counter 1 การทำงานของ Counter ช่องอื่นๆจะมีการทำงานเหมือนกับ Counter 1 และสามารถเปิดหน้าต่างการตั้งค่าโดยการคลิกที่ปุ่ม  มีรายละเอียดดังนี้



- ❖ **Counter CH 1 (CH 1 - CH 8)** กำหนดโหมดการทำงานของ Digital Input ของช่องสัญญาณนั้นๆ
- ❖ **Counter Both Edge (Rising + Falling) x2** กำหนดให้นับทั้งขอบขาขึ้นและขอบขาลงของสัญญาณ Pulse
- ❖ **Scale (Multiplier)** กำหนดค่าที่ใช้สำหรับคูณค่าที่นับได้

ตัวอย่าง AI300 จะนำค่าอินพุตที่รับเข้ามาคูณกับค่าที่กำหนดไว้ใน Multiplier (x) เช่น กำหนด Type 4 - 20 mA, Multiplier (x) = 2
เมื่อ Input = 20 จะแสดงผลเท่ากับ 40
และ Input = 12 จะแสดงผลเท่ากับ 24

- ❖ **Upper Limit** กำหนดค่าสูงสุดของ Counter
- ❖ **Preset Value** กำหนดค่าเริ่มต้นของ Counter
- ❖ **Rate Update** กำหนดเวลาในการเปลี่ยนค่าการแสดงผลของ Rate (RPM, Hz)
- ❖ **Rate Timeout** กำหนดเวลา Timeout ของ Rate (RPM, Hz)
- ❖ **Debounce** กำหนดช่วงเวลา Sampling ของสัญญาณ Pulse
Bounce เป็นสัญญาณ Pulse ที่มาจากหน้าสัมผัส (Dry Contact) เช่น สวิตช์ (Switch), หรือสวิตช์ (Reed Switch) หรือ Relay เป็นต้น

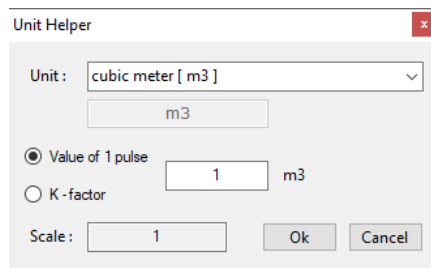


การกดปุ่ม สวิตช์ที่เป็นหน้าสัมผัส ซึ่งหน้าสัมผัสนั้นอาจจะแนบไม่สนิททำให้เกิดสัญญาณที่ไม่นิ่ง
ทำให้การนับเกิดความผิดพลาด เช่น จาก 1 Pulse กลายเป็น 2 - 3 Pulse (อาจจะมากหรือน้อยกว่า) จากการกดปุ่มเพียงหนึ่งครั้ง



การกำหนดค่า Debounce เป็นการกำหนด Sampling ให้เหมาะสมกับช่วงเวลาที่มีสัญญาณ Pulse นี้เสียก่อนถึงจะนับว่า ON = 1

- ❖ **Decimal Point** กำหนดจำนวนจุดทศนิยมที่ต้องการแสดงผล (0 - 4)
- ❖ ปุ่ม **Unit Helper** ใช้สำหรับเปิดหน้าต่างแปลงหน่วยการวัด ดังนี้

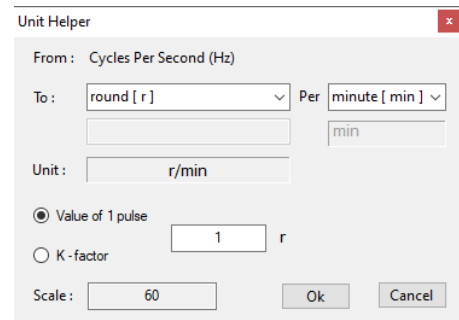


การแปลงหน่วยวัดของ Counter

- **Unit** เลือกหน่วยที่ต้องการ
- **Value of 1 Pulse** กำหนดค่าที่ต้องการแสดงผลต่อ 1 Pulse เช่น 0.5 m³ / 1 Pulse เป็นต้น
- **K-Factor** กำหนดจำนวน Pulse ต่อค่าที่ต้องการแสดงผล เช่น 10 Pulse / m³ จะได้ Scale = 0.1 เป็นต้น

- **Scale** แสดงผลการตั้งค่า
- ปุ่ม **OK** ใช้สำหรับยืนยันการตั้งค่า
- ปุ่ม **Cancel** ใช้สำหรับยกเลิกการตั้งค่า

- ❖ ปุ่ม **Reset (Default)** กำหนดให้นำการตั้งค่าจากโรงงานมาใช้งาน
- ❖ ปุ่ม **OK** ใช้สำหรับยืนยันการตั้งค่า
- ❖ ปุ่ม **Cancel** ใช้สำหรับยกเลิกการตั้งค่า



การแปลงหน่วยวัดของ Rate (RPM, Hz)

- **to** เลือกหน่วยที่ต้องการ
- **Per** เลือกเวลาที่ต้องการเปรียบเทียบ
- **Value of 1 Pulse** กำหนดค่าที่ต้องการแสดงผลต่อ 1 Pulse เช่น 0.5 r / 1 Pulse / min เป็นต้น
- **K-Factor** กำหนดจำนวน Pulse ต่อค่าที่ต้องการแสดงผลเทียบต่อเวลา เช่น 10 Pulse / r / min จะได้ Scale = 6 เป็นต้น

4.3.1 Note Use Mode

	Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2					
CT1.	Counter 1	Status	Not Use		0
CT2.	Counter 2	Status	Not Use		0

โหมดการทำงานนี้ DI 1 - DI 8 จะใช้สำหรับแสดงสถานะ ON (1) หรือ OFF (0) ไม่ได้ทำงานเป็น Counter

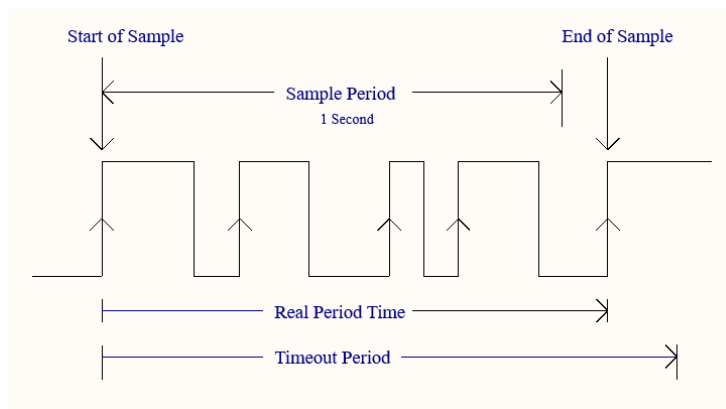
4.3.2 Counter Mode

	Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2					
CT1.	Counter 1	Status	Counter	Count Up, Scale=0, Limit=0,	0
CT2.	Counter 2	Status	Not Use		0

DI 1 - DI 8 เมื่อมี Input เข้ามาจะทำหน้าที่แสดงค่านับสะสม (Counter)

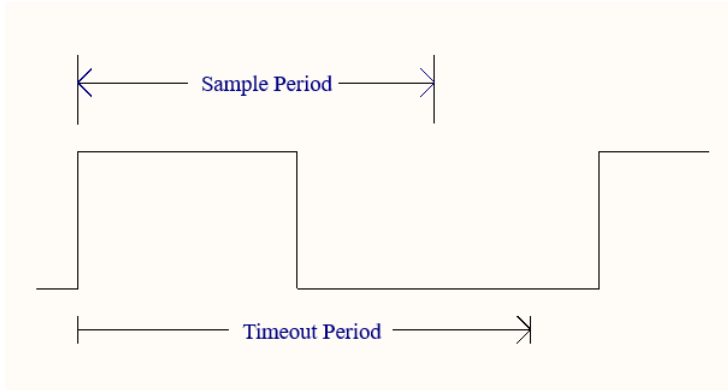
4.3.3 Rate (RPM, Hz, L/min) Mode

	Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2					
CT1.	Counter 1	Status	Rate (RPM, Hz, L/min, ...)	Scale=0, Timeout=0, Update=0,	0
CT2.	Counter 2	Status	Not Use		0



DI 1 - DI 8 จะทำหน้าที่เป็น Rate จะไม่ได้ทำงานเป็น Counter ซึ่ง Rate (การวัดอัตรา) คือ การนับจำนวนลูกคลื่นทั้งหมดที่เข้ามาเทียบต่อหน่วยเวลา การเริ่มต้นการวัดจะเริ่มเมื่อมีขอบขาขึ้นของลูกคลื่นสัญญาณเข้ามา จะเริ่มต้นนับและเริ่มต้นจับเวลา จากนั้นจะนับจำนวนลูกคลื่นที่เข้ามาจนถึงคาบเวลาที่กำหนด (Sample Period or Rate Update) และจะรอขอบขาขึ้นครั้งสุดท้ายเพื่อให้ครบจำนวนเต็มของลูกคลื่น

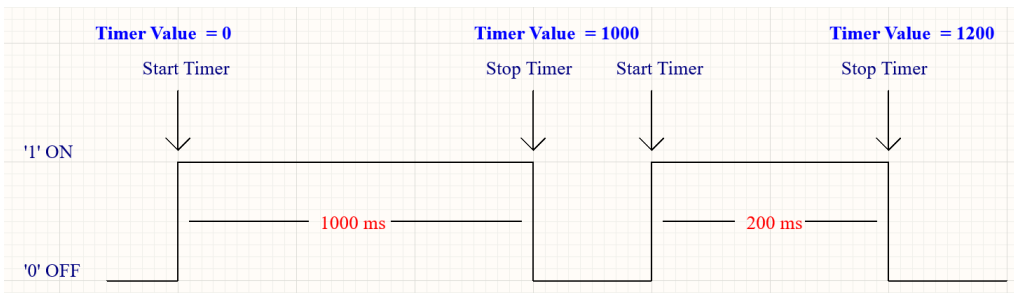
ซึ่งเมื่อได้รับขอบขาสุดท้ายก็จะหยุดจับเวลา และ ใช้เวลา ณ จุดนี้ (Real Period Time) เป็นฐานเวลาในการคำนวณหาค่า



ในกรณีที่สัญญาณลูกคลื่นที่เข้ามามีความถี่ต่ำมาก (ความกว้างของสัญญาณกว้างมาก) เกินกว่าค่าไทม์เอาต์ (Timeout) ที่ตั้งไว้ ก็จะได้ว่าค่าอัตรานั้นเป็น "0"

4.3.4 Timer Mode

Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2				
CT1. Counter 1	Status	Timer	Scale=0,	0
CT2. Counter 2	Status	Not Use		0



DI 1 - DI 8 เมื่อมี Input เข้ามา ON (1) ทำให้ Timer เริ่มจับเวลา โดยมีความละเอียดอยู่ที่ 0.2 ms. และเมื่อ Input เป็น OFF (0) Timer จะหยุดจับเวลา ซึ่งค่าเวลาจะถูกสะสมไปเรื่อยๆจนกว่าจะมีการรีเซ็ตค่า

4.3.5 Counter A + Counter B Mode

Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2				
CT1. Counter 1	Status	CounterA + CounterB	Count Up, Scale=0, Limit=0,	0
CT2. = Counter B				

DI 1 และ DI 2 เมื่อมี Input เข้ามาจะทำหน้าที่เป็น Counter Up ตัวอย่างเช่น มี Input Pulse เข้ามาที่ DI 1 = 20 และมี Input เข้ามาที่ DI 2 = 2 จะแสดงผลค่านับเป็น 22 เป็นต้น

4.3.6 Counter A - Counter B Mode

	Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2					
CT1.	Counter 1	Status	CounterA - CounterB	Scale=0, Limit=0,	0
CT2.	= Counter B				

DI 1 เมื่อมี Input เข้ามาจะทำหน้าที่เป็น Count Up สำหรับ DI 2 จะทำหน้าที่เป็น Count Down ตัวอย่างเช่น มี Input Pulse เข้ามาที่ DI 1 = 20 และมี Input เข้ามาที่ DI 2 = 2 จะแสดงผลค่านับเป็น 18 เป็นต้น

4.3.7 Counter + Direction Mode

	Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2					
CT1.	Counter 1	Status	Counter + Direction	Scale=0, Limit=0,	0
CT2.	= Direction Signal [OFF=Count Up, ON=Count Down]				

เมื่อ DI 2 มีสถานะเป็น Lo และ DI 1 มี Input เข้ามาจะทำงานเป็น Count Up ถ้า DI 2 มีสถานะเป็น HI จะทำให้ DI 1 ทำงานเป็น Count Down ตัวอย่างเช่น DI 2 = Lo (0 = Lo, 1 = Hi) และมี Input Pulse เข้ามาที่ DI 1 = 20 จะแสดงผลค่านับเป็น 20 เมื่อ DI 2 = Hi และมี Input เข้ามาที่ DI 1 = 2 จะแสดงผลค่านับเป็น 18 เป็นต้น

4.3.8 Counter + Preset (Reset) Mode

	Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2					
CT1.	Counter 1	Status	Counter + Preset (Reset)	Count Up, Scale=0, Limit=0, Preset=0,	0
CT2.	= Preset(Reset) Signal [Active Rising Edge]				

DI 1 เมื่อมี Input เข้ามาจะทำหน้าที่เป็น Count Up และเมื่อ DI 2 เปลี่ยนสถานะจาก Lo เป็น Hi จะนำค่าที่กำหนดไว้ในช่อง Preset มาแสดงเป็นค่าเริ่มต้นของการนับ เช่น กำหนดค่า Preset Value = 10 มี Input Pulse เข้ามาที่ DI 1 = 100 จะแสดงผลเป็น 100 และเมื่อ DI 2 เปลี่ยนสถานะเป็น Hi จะแสดงผลเป็น 10 เป็นต้น

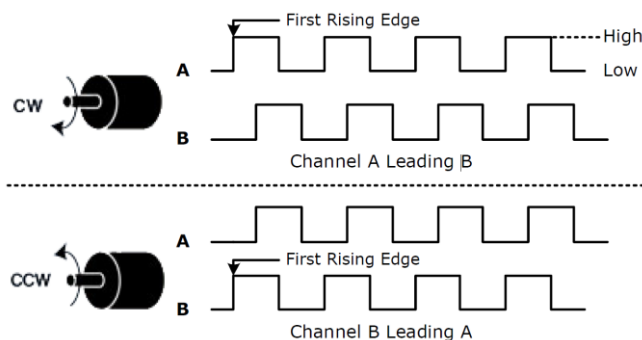
4.3.9 Counter + Run/Hold Mode

Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2				
CT1. Counter 1	Status	Counter + Run/Hold	Count Up, Scale=0, Limit=0,	0
CT2. = Run/Hold Signal [OFF=Hold, ON=Run]				

DI 2 จะทำหน้าที่ควบคุมการทำงานของ Counter (DI 1) ถ้า DI 2 มีสถานะเป็น Lo เมื่อ DI 1 มี Input เข้ามาแล้ว Counter (DI 1) จะไม่ทำงาน แต่ถ้า DI 2 มีสถานะเป็น Hi เมื่อ DI 1 มี Input เข้ามาแล้วจะทำหน้าที่เป็น Count Up เช่น เมื่อ DI 2 มีสถานะเป็น Hi และมี Input Pulse เข้ามาที่ DI 1 = 20 จะแสดงผลเป็น 20 ถ้า DI 2 มีสถานะเป็น Lo และมี Input Pulse เข้ามาที่ DI 1 การแสดงผลจะไม่มีเปลี่ยนแปลง จะยังคงแสดงค่าเป็น 20 เป็นต้น

4.3.10 Quadrature Counter Mode

Name	Unit	Mode	Description	Decimal Point
Counter 1-2				
CT1. Counter 1	Status	Quadrature Counter X1	Scale=0, Limit=0,	0
CT2. = Counter B				



เป็นโหมดที่ใช้งานร่วมกับ Input ที่เป็น Quadrature Encoder โดยจะมีสัญญาณ Pulse A และ Pulse B 2 ช่อง ที่มาจาก Encoder ให้นำมาต่อเข้าที่ DI 1 (Pulse A) และ DI 2 (Pulse B)

เมื่อ Encoder หมุนไปด้านหนึ่งทำให้ Counter ทำหน้าที่เป็น Count Up แต่เมื่อ Encoder หมุนกลับทิศทาง Counter จะทำหน้าที่เป็น Count Down

4.4. Tab Lookup Table

เป็นตั้งค่าการแสดงผลแบบไม่เป็นเชิงเส้น (Nonlinear) ให้กับ Analog Input มีรายละเอียดดังนี้

- ❖ **Lookup Table 1** เปิด/ปิด การใช้งาน Lookup Table ช่องนี้ๆ
- ❖ ปุ่ม **Add(+)** ใช้สำหรับเพิ่มการตั้งค่าการแสดงผล
- ❖ ปุ่ม **Del(-)** ใช้สำหรับลบการตั้งค่าการแสดงผล
- ❖ ปุ่ม **Validate** ใช้สำหรับตรวจสอบความถูกต้อง
- ❖ **Rows** แสดงจำนวนการตั้งค่า (31 การตั้งค่า)
- ❖ **Status** แสดงสถานะของการตั้งค่า

Lookup Table 1

ID	X (In)	Y(Out)
1	4	0
2	6	20
3	8	30
4	12	60
5	16	80
▶ 6	20	100

Add(+) Del(-) Validate
Rows : 6 / 31
Status : Valid

4.4.1. วิธีเพิ่มการตั้งค่าการแสดงผล มีขั้นตอนดังนี้

- 1) เปิดใช้งาน **Lookup Table** ช่องที่ต้องการ เช่น **Lookup Table 1**
- 2) คลิกปุ่ม **Add(+)** จากนั้นกำหนดค่าต่ำสุดของอินพุตที่รับเข้ามาในช่อง X (In) และกำหนดค่าสูงสุดที่ต้องการแสดงผลในช่อง Y (out) (การตั้งค่าจะต้องเริ่มจากอินพุตและการแสดงผลที่มีค่าต่ำสุดก่อนเสมอ)
- 3) ตรวจสอบความถูกต้องโดยการกดปุ่ม **Validate** ถ้าการตั้งค่าถูกต้องจะแสดงเป็นสีน้ำเงิน ถ้าการตั้งค่าผิดพลาดจะแสดงเป็นสีแดง ซึ่งอาจจะเกิดจากลำดับการกำหนดค่าไม่ได้เริ่มจากค่าต่ำสุด

Lookup Table 1

ID	X (In)	Y(Out)
1	4	0
2	6	20
3	8	30
4	12	60
5	16	80
6	20	100

Add(+) Del (-) Validate

Rows : 6 / 31
Status : Valid

4.4.2. วิธีการตั้งค่าการแสดงผล มีขั้นตอนดังนี้

คลิกที่หน้าช่อง ID ของค่าที่ต้องการจะลบ (จากรูป คลิกเลือก ID4) โปรแกรม จะทำการไฮไลต์ค่านั้นเป็นแถบสีน้ำเงิน จากนั้นคลิกปุ่ม **Del (-)**

4.5. Tab Calibration

Configuration Monitor Read Write

Serial Port Analog Input Counter Lookup Table **Calibration**

Zero-Span Fine Tune Start Calibration Mode : **Start**

	Adjust Span (+/-)	Adjust Zero (+/-)	Reset	ADC Value (mV)	Final Value
AI 1.	0 Set	0 Set	Reset	0	3.6
AI 2.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	0	3.6
AI 3.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	-64	-270
AI 4.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	-64	-270
AI 5.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	128	850
AI 6.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	128	850
AI 7.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	128	850
AI 8.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	128	850
AI 9.	0.0000 Set	0.0000 Set	Reset	128	818.8051

เมื่อทำการอ่านค่าวัดเข้ามา แล้วเกิดความคลาดเคลื่อน สามารถทำการปรับแก้ความคลาดเคลื่อนของ Analog Input ได้ มีรายละเอียดดังนี้



จากรูป เป็นตัวอย่างการปรับแก้ความคลาดเคลื่อนของ Input Type 4 - 20 mA โดยการใช้อุปกรณ์สอบเทียบที่สามารถจ่ายสัญญาณมาตรฐานได้

Zero-Span Fine Tune Start Calibration Mode :

	Adjust Span (+/-)	Adjust Zero (+/-)		ADC Value (mV)	Final Value
AI 1.	<input type="text" value="0"/> <input type="button" value="Set"/>	<input type="text" value="0"/> <input type="button" value="Set"/>	<input type="button" value="Reset"/>	<input type="text" value="632"/>	<input type="text" value="10.00387"/>

- ❖ ปุ่ม ใช้สำหรับสั่งให้ "เริ่ม" ทำการปรับแก้ความคลาดเคลื่อน
- ❖ ปุ่ม ใช้สำหรับสั่งให้ "หยุด" ทำการปรับแก้ความคลาดเคลื่อน
- ❖ **Adjust Span (+/-)** เป็นการปรับแก้ค่าของ Max Input
- ❖ **Adjust Zero (+/-)** เป็นการปรับแก้ค่าของ Min Input
- ❖ ปุ่ม ใช้สำหรับยืนยันการตั้งค่า
- ❖ ปุ่ม ใช้สำหรับลบการตั้งค่าทั้งหมด
- ❖ **ADC Value (mV)** แสดงค่าวัด โดยเป็นค่าที่ได้จาก ADC มีหน่วยเป็น mVDC
- ❖ **Final Value** แสดงค่าวัด โดยจะเป็นค่าตาม Analog Input Type ที่เลือกไว้

5. การแสดงผลค่าวัด (Monitor)

Configuration
Monitor

Auto Refresh Sec.

I/O Value System

Analog Input		
Analog 1 100.049 <small>mA</small>	Analog 2 11.60 <small>mA</small>	Analog 3 -270.0000 <small>mA</small>
Analog 4 -270.0000 <small>mA</small>	Analog 5 850.0000 <small>mA</small>	Analog 6 850.000 <small>mA</small>
Analog 7 850.000 <small>mA</small>	Analog 8 850.000 <small>mA</small>	Analog 9 818.805 <small>mA</small>

Digital Input

1. <input type="radio"/>	2. <input type="radio"/>	3. <input type="radio"/>	4. <input type="radio"/>	5. <input type="radio"/>	6. <input type="radio"/>	7. <input type="radio"/>	8. <input type="radio"/>
--------------------------	--------------------------	--------------------------	--------------------------	--------------------------	--------------------------	--------------------------	--------------------------

Digital Output

1. <input type="radio"/>	2. <input checked="" type="radio"/>	3. <input type="radio"/>	4. <input type="radio"/>	5. <input checked="" type="radio"/>	6. <input type="radio"/>	7. <input checked="" type="radio"/>	8. <input type="radio"/>
--------------------------	-------------------------------------	--------------------------	--------------------------	-------------------------------------	--------------------------	-------------------------------------	--------------------------

Scaled Counter

CT 1 0.0 <small>Q</small>	CT 2 0 <small>Q</small>
CT 3 F-1 <small>Q</small>	-
CT 5 0 <small>Q</small>	-
CT 7 0 <small>Q</small>	-

Raw Counter

CT1.	-	<input type="button" value="W"/>
CT2.	0	<input type="button" value="W"/>
CT3.	0	<input type="button" value="W"/>
CT4.	-	
CT5.	0	<input type="button" value="W"/>
CT6.	-	
CT7.	0	<input type="button" value="W"/>
CT8.	-	

Monitor ใช้สำหรับแสดงผลค่าวัดของ Analog Input, Counter, แสดงสถานะของ Digital Input, ควบคุมการทำงานของ Digital Output และแสดงข้อมูลของ AI300

Wisco AI300 Utilities Manual V1.0.0

Page 33 of 37

Wisnu and Supak Co., Ltd 102/111-112 Tessabansongkroh Rd., Ladyao, Jatujak, Bangkok 10900
Tel (662)591-1916, (662)954-3280-1, Fax (662)580-4427, www.wisco.co.th, E-mail info@wisco.co.th

5.1. Tab I/O Value

The screenshot shows the 'Monitor' tab with 'I/O Value' selected. The interface includes a 'Configuration' button, an 'Auto Refresh' checkbox (unchecked), a refresh rate of '1' second, and a 'Refresh' button. The main display area is divided into several sections:

- Analog Input:** A 3x3 grid of channels (Analog 1-9) showing values in mA. Analog 1: 100.049 mA, Analog 2: 11.60 mA, Analog 3: -270.0000 mA, Analog 4: -270.0000 mA, Analog 5: 850.0000 mA, Analog 6: 850.0000 mA, Analog 7: 850.0000 mA, Analog 8: 850.0000 mA, Analog 9: 818.805 mA.
- Scaled Counter:** A 3x2 grid of channels (CT 1-7) showing values in Q. CT 1: 0.0, CT 2: 0, CT 3: F-1, CT 5: 0, CT 7: 0.
- Raw Counter:** A vertical list of channels (CT1-8) showing values in W. CT1: -, CT2: 0, CT3: 0, CT4: -, CT5: 0, CT6: -, CT7: 0, CT8: -.
- Digital Input:** A row of 8 buttons (1-8) showing '0'.
- Digital Output:** A row of 8 buttons (1-8) showing '0'. Buttons 2, 5, and 7 are highlighted in red, indicating they are ON.



- ❖ ปุ่ม **Refresh** ใช้สำหรับสั่งให้อ่านค่าวัดเพียงหนึ่งครั้ง
- ❖ **Auto Refresh** Sec. ใช้สำหรับสั่งให้อ่านค่าวัดทุกๆช่วงเวลาที่กำหนดไว้ (หน่วย "วินาที")

This close-up shows the 'Analog Input' section with the following values:

- Analog 1: 100.049 mA
- Analog 2: 11.60 mA
- Analog 3: -270.0000 mA
- Analog 4: -270.0000 mA
- Analog 5: 850.0000 mA
- Analog 6: 850.0000 mA
- Analog 7: 850.0000 mA
- Analog 8: 850.0000 mA
- Analog 9: 818.805 mA

- ❖ **Analog Input** แสดงผลค่าวัด ถ้าหากไม่ใช่ตัวเลข จะมีความหมายดังนี้
 - **OVR** หมายถึง ค่าที่วัดได้มีค่ามากกว่าย่านวัดที่กำหนดไว้ (Over Range)
 - **UDR** หมายถึง ค่าที่วัดได้มีค่าน้อยกว่าย่านวัดที่กำหนดไว้ (Under Range)









This close-up shows the 'Digital Input' section with 8 buttons (1-8). Buttons 1, 4, and 6 are lit red, indicating they are ON (1). Buttons 2, 3, 5, 7, and 8 are unlit, indicating they are OFF (0).

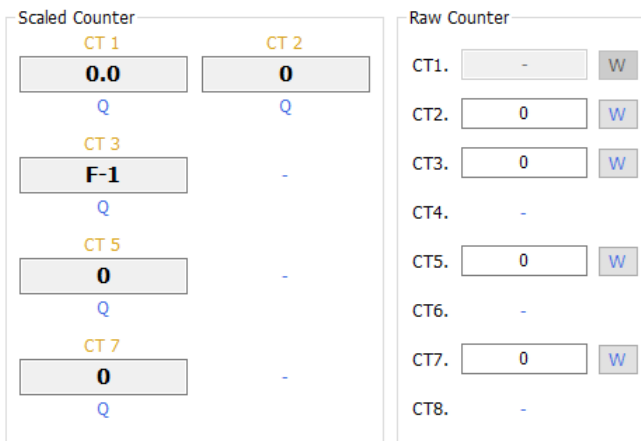
- ❖ **Digital Input** แสดงสถานะการ ON (1) จะแสดงสีแดง , OFF (0) จะแสดงสีเทา 



❖ **Digital Output** ใช้สำหรับควบคุมการทำงาน โดยจะมี 2 สถานะ คือ สถานะ ON (1)

จะแสดงสีแดง  และสถานะ OFF (0) จะแสดงสีเทา  ดังนี้

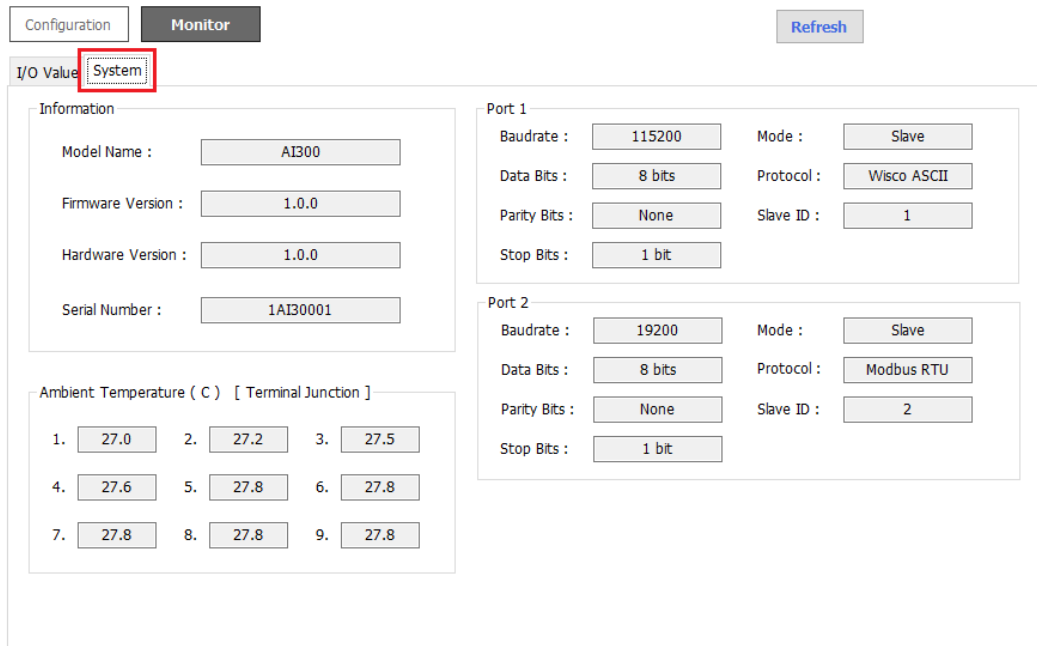
- สามารถควบคุม Digital Output ของแต่ละช่องได้ โดยการคลิกที่  หรือ  ที่ช่องสัญญาณนั้นๆ เพื่อเปลี่ยนสถานะจาก "OFF (0)  เป็น ON (1)  " หรือจาก "ON (1)  เป็น OFF (0)  "
- **ปุ่ม All On** ใช้สำหรับสั่งให้ Digital Output มีสถานะเป็น ON (1)  ทั้งหมด
- **ปุ่ม All Off** ใช้สำหรับสั่งให้ Digital Output มีสถานะเป็น OFF (0)  ทั้งหมด



❖ **Scaled Counter** แสดงจำนวนการนับของสัญญาณ Pulse เป็นการแสดงผลที่ "ผ่าน" การทำ Scale แล้ว

❖ **Raw Counter** แสดงจำนวนการนับของสัญญาณ Pulse เป็นการแสดงผลที่ "ไม่ผ่าน" การทำ Scale

5.2. Tab System



The screenshot shows the 'Monitor' tab of the WISCO AI300 Utilities. The 'System' sub-tab is selected. It displays the following information:

- Information:** Model Name: AI300, Firmware Version: 1.0.0, Hardware Version: 1.0.0, Serial Number: 1AI30001.
- Ambient Temperature (C) [Terminal Junction]:** A grid of 9 temperature readings: 1. 27.0, 2. 27.2, 3. 27.5, 4. 27.6, 5. 27.8, 6. 27.8, 7. 27.8, 8. 27.8, 9. 27.8.
- Port 1:** Baudrate: 115200, Mode: Slave, Data Bits: 8 bits, Protocol: Wisco ASCII, Parity Bits: None, Slave ID: 1, Stop Bits: 1 bit.
- Port 2:** Baudrate: 19200, Mode: Slave, Data Bits: 8 bits, Protocol: Modbus RTU, Parity Bits: None, Slave ID: 2, Stop Bits: 1 bit.

แสดงข้อมูลต่างๆของอุปกรณ์ มีรายละเอียดดังนี้

- ❖ **Information** แสดงข้อมูลต่างๆของอุปกรณ์
- ❖ **Ambient Temperature (C) [Terminal Junction]** แสดงค่าอุณหภูมิของแต่ละช่องของ Analog Input ที่ใช้สำหรับชดเชยอุณหภูมิให้กับ Thermocouple
- ❖ **Port 1 / Port 2** แสดงข้อมูลของ Serial Parameter ที่ได้ตั้งค่าไว้

ภาคผนวก

Table 1. Shown Accuracy and Resolution Each Input Type

Input Type		Measuring Range	Decimal Point	Resolution	Accuracy (%FS) @ 25 C	Remark
Thermocouple (°C)	R	0 - 1700	0	1 °C	± 0.1% + 2 °C	
	S	0 - 1700	0	1 °C	± 0.1% + 2 °C	
	K	(-)200 - 1300	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	
	E	(-)200 - 1000	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	
	J	(-)200 - 1200	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	
	T	(-)200 - 400	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	
	B	600 - 1800	0	1 °C	± 0.1% + 2 °C	
	N	(-)200 - 1300	1	1 °C	± 0.1% + 3 °C	
R.T.D. (°C)	PT100	(-)200 - 800	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	Excitation Current: 0.25 mA
	PT1000	(-)200 - 800	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	Excitation Current: 0.25 mA
	CU10	(-)200 - 260	1	0.1 °C	± 0.1% + 1.5 °C	Excitation Current: 0.5 mA
Resistance (Ohm)	R100	0 - 100	2	0.01 Ω	± 0.05 + 0.1 Ω	Excitation Current: 1 mA
	1 K	0 - 1	4	0.0001 kΩ	± 0.05 + 0.001 kΩ	Excitation Current: 0.5 mA
	10 K	0 - 10	3	0.001 kΩ	± 0.05 + 0.01 kΩ	Excitation Current: 0.1 mA
	100 K	0 - 100	2	0.01 KΩ	± 0.05 + 0.1 kΩ	Excitation Current: 0.01 mA
Voltage (mVDC)	± 100	(-)110 - 110	3	0.005 mV	± 0.02% + 0.015 mV	Input Impedance: More than 10 MΩ
	± 250	(-)250 - 250	3	0.010 mV	± 0.02% + 0.025 mV	
	± 500	(-)500 - 500	3	0.015 mV	± 0.02% + 0.05 mV	
	± 1000	(-)1000 - 1000	2	0.030 mV	± 0.02% + 0.1 mV	
	± 2000	(-)2000 - 2000	1	0.060 mV	± 0.02% + 0.2 mV	
High Voltage (VDC)	5	0 - 5	4	0.0005 V	± 0.04% + 0.002 V	Input Impedance: Approx. 200 KΩ
	7.5	0 - 7.5	4	0.0005 V	± 0.04% + 0.002 V	
	10	0 - 10	3	0.001 V	± 0.04% + 0.005 V	
	15	0 - 15	3	0.001 V	± 0.04% + 0.005 V	
	30	0 - 30	2	0.01 V	± 0.04% + 0.01 V	
Current (mA)	4 - 20	4 - 20	3	0.001 mA	± 0.03% + 0.004 mA	Input Resistance: Approx. 47 Ω
	± 20	(-)20 - 20	3	0.001 mA	± 0.03% + 0.004 mA	
	± 40	(-)40 - 40	3	0.001 mA	± 0.03% + 0.004 mA	

Note: Accuracy = +/- (% of Reading + Error)

Edit: 28/08/2024